

# روابط بین «ویژگی‌های شناختی» و «پیکره‌بندی فضایی» محیط مصنوع، تجربه‌ای در دزفول

محمد دیده‌بان \*

شهرام پوردیهیمی \*\*

امید ریسمانچیان \*\*\*

تاریخ دریافت: ۹۲/۱۱/۱۸ تاریخ پذیرش: ۹۲/۰۸/۱۹

## چکیده

در یک محیط مصنوع شهری، از یک سو مردم براساس شناخت فضایی خود در محیط رفتار می‌کنند؛ رفتار فضایی در تعامل با محیط در گرو این شناخت است. از سوی دیگر، بسیاری از مطالعات اشاره داشته‌اند که پیکره‌بندی فضایی به عنوان مشخصه‌های رابطه‌ای بین عناصر فیزیکی محیط، شناخت فضایی مردم را تحت تأثیر قرار می‌دهد. این مقاله براساس روش شناسی پیشنهادشده، تلاشی است برای تبیین و فهم ویژگی‌ها و روابط بین شناخت فضایی و پیکره‌بندی فضایی محیط مصنوع در سه محله از بافت قدیم شهر دزفول. شناخت فضایی محیط بهوسیله روش نقشه‌پردازی شناختی از طریق کروکی‌برداری و مصاحبه تأمین با پرسشنامه، برای سنجش بازنمایی‌های شناختی و مفهوم خوانایی محیط مطالعه شده و پیکره‌بندی فضایی بهوسیله روش چیدمان فضا برای سنجش ویژگی‌های ترکیبی محیط شامل پارامترهای همیوندی کلی، همیوندی محلی و اتصال و پارامترهای تفسیری وضوح و رابطه جزء با کل، مطالعه شده است. به‌منظور دستیابی به اهداف پژوهش، روش‌های تحلیلی توصیفی با استفاده از نقشه‌های به‌دست‌آمده و روش‌های مطالعات همبستگی آماری بین پارامترهای کیفی شناخت فضایی و پارامترهای کمی پیکره‌بندی فضایی استفاده شده‌اند. مفهوم خوانایی نیز، به عنوان پارامتر تفسیری کیفی محیط در ارتباط با ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی مورد تحقیق واقع شده و شاخص آشنایی با محیط هم به عنوان متغیر تعديل کننده مدد نظر قرار گرفته شده است. استخراج داده‌های شناختی، تعیین ویژگی‌های فضایی کمی محیط مصنوع دزفول و تبیین روابط بین آن‌ها از یافته‌های مهم این پژوهش محسوب می‌شوند. آزمودن روش شناسی ارائه شده با قابلیت‌های تحلیلی متنوع، ضمن ارائه توصیه‌های لازم برای پژوهش‌هایی بعدی از دستاوردهای دیگر تحقیق می‌باشد.

## کلیدواژه‌ها

شناخت فضایی، پیکره‌بندی فضایی، نقشه‌های شناختی، چیدمان فضا، دزفول.

\* دانشجوی دکتری معماری دانشکده معماری و شهرسازی، دانشگاه شهید بهشتی، نویسنده مسئول، mdidehban1810@gmail.com

\*\* استاد دانشکده معماری و شهرسازی، دانشگاه شهید بهشتی

\*\*\* دکتری معماری دانشگاه ادینبورگ انگلستان

## پرسش‌های پژوهش

۱. چه ارتباط‌هایی بین «ویژگی‌های شناختی» و «پیکره‌بندی فضایی» محیط مصنوع حاکم است؟
۲. ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی مختلف، چگونه بر «خوانایی» محیط ادراک شده تأثیر می‌گذاردند؟
۳. چه تفاوت‌ها و شباهت‌هایی بین ویژگی‌های شناختی افراد از محیط با درنظرگرفتن شاخص «آشنایی» وجود دارد؟

### مقدمه

«محیط مصنوع»<sup>۱</sup> جزء فیزیکی محیط شهری است که با محیط اجتماعی نیز ارتباطی تنگاتنگ دارد. محیط‌های مصنوع اساساً همه چیزهایی را که انسان ایجاد، تغییر، تنظیم و نگهداری می‌کند، در بر می‌گیرند. در مجموع، به محصولات و فرایندهای خلق انسانی در محیط، محیط‌های مصنوع اطلاق می‌شود (Choudhary 2012, 3).

محیط مصنوع به عنوان مفهومی نسبتاً جدید و در عین حال بسیار فراگیر، تحت انتظام‌های معماری، طراحی و برنامه‌ریزی شهری و... مطالعه و بررسی می‌شود. فهم محیط مصنوع به عنوان مفهومی فراگیر با گستردگی و تفاوت‌های بسیار همراه است.

فهم رابطه بین «انسان» و «محیط مصنوع» همواره سؤالات بسیاری را از چگونگی تأثیر متقابل محیط مصنوع بر انسان و مشخصه‌های تعاملی بین آن‌ها بر می‌انگیزند. روابط متقابل بین «انسان و محیط» و «روابط بین اجزاء محیط» از زمینه‌های مهم و اساسی است که در این راستا مورد سؤال واقع می‌شوند.

از یک سو، این فضاهای محیط هستند که به وسیله انسان براساس وجود فرهنگ اجتماعی او مورد ادراک و شناخت واقع می‌شوند. رفتار فضایی در تعامل با محیط و تجربه فضایی انسان در گرو این شناخت است. از سوی دیگر، محیط‌های مصنوع اساساً سازمان‌دهی فضاهای اعم از فضاهای ساخته شده (بسته) و فضاهای ساخته نشده (باز) را در بر می‌گیرند؛ فضاهایی که در ارتباط با یکدیگر تشکیل یک سیستم فضایی را می‌دهند. شیوه‌ای که این فضاهای انفرادی بر مبنای ویژگی‌های رابطه‌ای با هم پیوند برقرار کرده و فرم یافته‌اند، از «پیکره‌بندی فضایی»<sup>۲</sup> محیط ناشی می‌شود. می‌توان این طور بیان کرد که «شناخت فضایی»<sup>۳</sup> به عنوان محصول رابطه متقابل انسان محیط و پیکره‌بندی فضایی به عنوان اساس روابط متقابل بین اجزای محیط دو روی یک سکه، بر مبنای نگاه سیستمی به مقولهٔ فضا در محیط‌های مصنوع هستند.

با درنظرگرفتن این مسئله، تحقیق پیش رو در چارچوب نظری محیط و رفتار (E&B)<sup>۴</sup> بنا شده است. سه محلهٔ کُرناسیون، قلعه و صحرابدر مغربی در محدوده بافت قدیم شهر درفول، به عنوان بستر مطالعه انتخاب شده است. تبیین و فهم روابط بین ویژگی‌های شناختی و پیکره‌بندی فضایی محیط مصنوع این سه محله، هدف اصلی تحقیق را شکل داده است. برای دستیابی به این مهم، از یک سو شناخت فضایی محیط با شناسایی اجزای بازنمایی‌های شناختی- «نقشه‌های شناختی»<sup>۵</sup>- آن مورد کاوش قرار گرفته که به طور ویژه بر سه عنصر محیطی مسیر، گره و نشانه بازنمایی‌ها تمرکز شده است. ماهیت داده‌ها در این بخش، از نوع کیفی هستند. از سوی دیگر، پیکره‌بندی فضایی محیط با استفاده از روش «چیدمان فضا»<sup>۶</sup> مورد سنجش قرار گرفته و ویژگی‌های ترکیبی محیط به صورت شاخص‌های کمی پیکره‌بندی استخراج شده‌اند. سپس به روش‌های توصیفی، تحلیلی- با استفاده از نقشه‌های به دست آمده- و آماری- با استفاده از نرم‌افزار spss، رابطه بین داده‌ها تبیین و تحلیل شده‌اند.

## ۱. شناخت فضایی

هارت و مور (۱۹۷۱) شناخت فضایی را به عنوان «آگاهی از بازنمایی درونی یا شناختی ساختارها، موجودیت‌ها و روابط فضایی به عبارت دیگر انکاس درونی شده و بازسازی فضا در ذهن» (Hart and Moore 1971) تعریف کرده‌اند. در توافق با این دیدگاه، دوانز و استی (۱۹۷۳) هم اظهار داشته‌اند که «شناخت فضایی فرایندی است که فرد در محدوده آن، اطلاعات پیرامون موقعیت نسبی و مشخصه‌های پدیده‌های هر روزه محیط فضایی را اکتساب، رمزگذاری (کدگذاری)، ذخیره‌سازی، فراخوانی و رمزگشایی (آشکارسازی) می‌کند» (Downs and Stea 1973). به طور کلی، شناخت فضایی درک و فهم انسان از فضای جغرافیایی را در بر می‌گیرد. منظور از فضای جغرافیایی، فضایی با مقیاس بزرگ است که ساختار آن به طور معنی داری، بزرگ‌مقیاس‌تر از مشاهدات در دسترس انسان است (Long 2007). برای آگاهی‌یافتن از ساختار چنین فضایی، لازم است انسان برای یکپارچه کردن مشاهدات خود و برای پی‌بردن به ساختار فضایی آن براساس ادراکات و آثار کُنش‌هایش در محیط، یک نقشه‌شناختی ایجاد کند (Kuipers and Levit 1990). محیط مصنوع هم می‌تواند به عنوان یک نوع فضای جغرافیایی در مقیاس‌های معماری و شهری دیده شود.

### ۱-۱. نقشه‌پردازی شناختی<sup>۷</sup> در شناخت فضایی

فرایند نقشه‌پردازی شناختی همان ابزار ساختاردادن، تفسیر کردن و مدیریت کردن مجموعه‌های پیچیده اطلاعاتی است که در محیط‌های مختلف وجود دارند. این محیط‌ها نه تنها محیط‌های فیزیکی در خور مشاهده، بلکه خاطرات محیط‌های تجربه شده در گذشته و بسیاری محیط‌های متنوع اجتماعی، فرهنگی، سیاسی، اقتصادی و... است که هم در خاطرات گذشته و هم در تجارب جاری خود با آن درگیر بوده‌ایم. محصول نهایی فرایند نقشه‌پردازی شناختی، یک «نقشه شناختی» است (Kim 1999).

اصطلاح نقشه‌های شناختی که به عنوان نقشه‌های ذهنی، مدل‌های شناختی یا مدل‌های ذهنی و... نیز به کار گرفته می‌شود، اولین بار در مقاله کلاسیک ادوارد تولمن<sup>۸</sup> (۱۹۴۸) به آن اشاره شد (هرگنهان و السون ۱۳۷۶). نقشه‌های شناختی اطلاعات پردازش شده به وسیله حواس و به طور درونی بازنمایی شده<sup>۹</sup> در حافظه انسانی است که برای کارکردن حافظه در مسئله‌گشایی لازم است. این نقشه‌ها شامل اطلاعات اخباری<sup>۱۰</sup> (وقایع ضبط شده) و اطلاعات رویه‌ای<sup>۱۱</sup> (قواعدی برای پردازش اطلاعات) می‌شوند؛ قواعدی که پیوند بین داده‌ها را در انواع دسته‌بندی‌ها و گروه‌بندی‌های معنی دار تسهیل می‌کنند.<sup>۱۲</sup>

تعاریف نقشه‌پردازی شناختی اساساً ناشی از ماهیت چند رشتهدی آن، متنوع هستند. کیچن<sup>۱۳</sup> (۱۹۹۴) اظهار می‌دارد که نقشه‌پردازی شناختی هیچ اساس فاعلی (سوژه‌ای) قوی ندارد و اساساً یک عنوان تحقیق با داده‌هایی بیشتر از علوم اجتماعی است. این ابهام مربوط به معنی و زمینه اصطلاحی به استفاده اصطلاحات پیشنهادی دیگر همچون «پیکربندی‌های شناختی» (Golledge 1976)، «نقشه‌های ذهنی» یا «بازنمایی‌های شناختی» (Downs 1976) (and Stea 1973)، «بازنمایی‌های توپولوژیک» (Shemyakin 1962) و «تصاویر محیطی» (1960) (Lynch 1976)، نیز منجر شده است. نیسر (Neisser 1976)، نقشه‌های شناختی را متراծ «طرح‌واره‌های جهت‌یافته»<sup>۱۴</sup> تعریف می‌کند و آن را به مثابة ساختاری می‌بیند که فعال، شناختی و «اطلاعات طلب»<sup>۱۵</sup> است؛ اطلاعات را می‌پذیرد و به عمل و کاوش جهت می‌دهد (Neisser 1976, 110). اکیف و نادل (Neisser 1978) بر این باورند که «سیستم عصبی خودکار»<sup>۱۶</sup> می‌سیستم نقشه‌پردازی شناختی نامیده شود و اصطلاح نقشه شناختی برای مخصوصات آن سیستم قابل اطلاق است (O'keefe and Nadel 1978).

آنچه در این میان حائز اهمیت است اینکه مفاهیم منسوب به نقشه‌های شناختی همه به ساختارهای شناختی اطلاعات فضایی ترکیب شده با طرح‌واره‌های ادراکی ارجاع داده می‌شوند که برای تفسیر کردن اطلاعات ادراکی درونی شده برای هدایت عمل و رفتار استفاده می‌شوند.<sup>۱۷</sup> وجه منحصر به فرد نقشه‌های شناختی این است که می‌توانند به عنوان یک منبع مستقل اطلاعات مورد توجه قرار گیرند (Neisser 1976, 125).

براساس نظر هاک<sup>۱۸</sup> (۲۰۰۱)، دو شیوه برای شکل دادن نقشه‌های شناختی انسان وجود دارد: یکی از طریق ارتباط

مستقیم با محیط فیزیکی و دیگری بازنمایی‌های غیرمستقیم از طریق رسانه‌های کلامی، شفاهی و... همچون نقشه‌ها، تصاویر ثابت، متحرک و... در همین ارتباط، افراد اطلاعات را مستقیم یا غیرمستقیم از محیط اطراف دائم در حال تغییر و پیش‌بینی ناپذیر دریافت می‌کنند. ماهیت پویای این اطلاعات و تعامل پیوسته انسان با محیط، باعث می‌شود تا این بازنمایی‌ها مدام در حال بهروزرسانی باشند. اساساً توسعه نقشه‌های شناختی متکی بر فاکتورهای هم محیطی و هم فردی صورت می‌پذیرد. بدیهی است ویژگی‌های محیطی-پیکره‌بندی فضایی محیط-از یک سو و توانایی‌ها و مشخصه‌های فردی از سوی دیگر، نقش مهمی در این فرایند ایفا می‌کنند. بیشترین مطالعات در توسعه شناخت فضایی در انسان‌ها ریشه در کار پیاژه<sup>۱۹</sup> و همکارانش دارد. شاید اساسی‌ترین یافته ایشان، این واقعیت است که بازنمایی‌های فضا اصولاً با «کُنش در فضا»<sup>۲۰</sup> و نه صرفاً «ادراک فضا»<sup>۲۱</sup> ایجاد می‌شوند؛ به عبارت دیگر، افراد با حرکت و فعالیت در فضاست که نقشه‌های شناختی خود را توسعه می‌دهند (Long 2007).

در ارتباط مستقیم با محیط، بازنمایی‌های تصویری (ترسیمی)، به میزان گستردگی به عنوان شیوه استخراج بازنمایی‌های شناختی مورد استفاده قرار گرفته‌اند. این نوع از بازنمایی‌ها ممکن است به دو شیوه حاصل شده باشند. «کروکی‌زدن»<sup>۲۲</sup> و محدود کردن مرزها (تحدید حدود) (Kim 1999)<sup>۲۳</sup>.

کروکی‌زدن، از زمان‌های دور به عنوان ابزار مفید برای بازیابی اطلاعات درباره محیط، مورد استفاده بوده است. پاسخگران در این شیوه بایستی از حافظه خود روی یک برگه کاغذ خالی، بازنمایی خود را ارائه دهند. این تکنیک معمولاً توانایی ادراکی در خود توجهی را می‌طلبد. استراتژی دیگر برای استخراج نقشه‌های شناختی، تحدید حدود است. این تکنیک با خواستن از پاسخگران به وسیله علامت‌گذاری مرزهای نواحی ادراک شده یا نواحی محلی با پیاده کردن آن نواحی روی نقشه‌های پایه انجام می‌پذیرد.

کروکی‌ها به عنوان اصلی‌ترین ابزار بازنمایی نقشه‌های شناختی عموماً به صورت ناقص، تحریف شده، ترکیبی از شیوه‌های بازنمایی متریک و غیرمتریک تولید می‌شوند. نقشه‌های به دست آمده به صورت طرح‌هایی با فضاهای خالی زیاد و شبکه‌های غیرمتصل ترسیم می‌شوند؛ البته اگرچه کروکی‌ها معمولاً شامل تحریف‌هایی از واقعیت می‌شوند، داده‌های بالرزشی همچون تعداد مشخصه‌ها، ترکیب نقطه، خط و سطح مشخصه‌ها، روابط تپولوژیک<sup>۲۴</sup> عناصر شامل توالی نشانه‌ها در امتداد مسیرها یا توالی بخش‌ها و تغییر جهت در امتداد مسیرها را فراهم می‌آورند (همان ۱۹۹۹). در همین زمینه، بلیدز<sup>۲۵</sup> (۱۹۹۰) شواهدی را برای نمایش اینکه رویه کروکی‌پردازی کاملاً پایدار است، فراهم آورد. اینلیل<sup>۲۶</sup> (۱۹۹۱) نیز با آزمودن کروکی‌ها ملاحظه کرد که مردم بر اطلاعات ذخیره شده در نقشه‌های شناختی برای هدایت در محیط تکیه دارند. او با این ادعا مطرح می‌کند که دانش پیکره‌بندی می‌تواند به وسیله توانایی ترسیم کروکی‌های دقیق مورد ارزیابی واقع گردد.

با وجود انتقادهای اندک به استفاده از تکنیک کروکی‌پردازی، با این استدلال که توانایی ترسیمی افراد متفاوت و محدود است (Golledge 1974; Blaut and Stea 1976)، کاربرد مداوم و فراگیر آن از سوی محققان در مطالعات شناخت فضایی، نشان می‌دهد که این شیوه هنوز هم در استخراج ویژگی‌های شناختی محیط بسیار کارآمد و مناسب است؛ البته محققان در عمل برای مطالعات شناخت فضایی خود اغلب شیوه کروکی‌پردازی را با دیگر روش‌های اکتساب دانش فضایی ترکیب کرده‌اند.<sup>۲۷</sup>

## ۲. پیکره‌بندی فضایی

در وجه دیگر، تحقیق درباره روابط متقابل اجزای فیزیکی محیط مصنوع، پیکره‌بندی فضایی به عنوان «رابطه‌ای متأثر از حضور هم‌زمان دست‌کم یک عنصر سوم و شاید رابطه همه عناصر در یک مجموعه» تعریف شده است (Hillier 1996, 73).

پیکره‌بندی، مجموعه‌ای از روابط بین فضاهایی است که در یک موقعیت ویژه در زمان وجود دارند. پیکره‌بندی ممکن است شرایطی برای تسهیل یا محدودیت پیوندهای بصری و فیزیکی فراهم کند؛ در حالی که انسان‌ها ضمن استفاده از محیط مصنوع، سعی در ساختاردادن به این پیوندها و کنترل پذیرکردن آن‌ها دارند، لازم به اشاره و

توجه است که براساس تعریف این فرایند، تصمیم‌گیری در حوزه رفتار، درباره چیزی که در محیطی مصنوع انجام شده است و اینکه کجا، چه وقت و چطور اینجا از آنجا متفاوت می‌شود، شناخت فضایی نامیده می‌شود (1977 Rapaport).

پس می‌توان چنین بیان کرد که پیکره‌بندی فضایی مستقیماً بر رفتار پاسخگو نیست؛ لیکن ساختاردادن ذهنی پیکره‌بندی فضایی بر مبنای شناخت فضایی بر رفتار پاسخگو می‌باشد. به عبارتی، بین شناخت فضایی و پیکره‌بندی فضایی، رابطه‌ای دو سویه برقرار است. پیکره‌بندی فضایی برای شکل‌دادن به شناخت تأثیرگذار است و برای بیش از یک دوره زمانی، این ساخته‌های شناختی هستند که به پیکره‌بندی فضایی شکل می‌دهند.

پیکره‌بندی نه تنها نیروی محرکه برای فعالیت انسان در محیط‌های مصنوع شهری است، بلکه مقدم‌ترین چیزی است که شناخت فضایی انسان‌ها را که با حرکت در فضاها شکل یافته است، تحت تأثیر قرار می‌دهد و تبیین می‌کند (Jiang 1998). بر این اساس، فضاهای معین که چگالی بیشتری از حرکت به سمت خود جذب می‌کنند، همان عناصر فیزیکی محیط‌های مصنوع شهری هستند که به عنوان مرجع در مسیریابی مدد نظر قرار می‌گیرند؛ این عناصر محیطی به طور واضح، در نقشه‌های شناختی افراد منعکس می‌شوند. نکته اساسی دیگر که باید اشاره شود اینکه، مرور ادبیات شناخت فضایی معلوم می‌کند که افراد شناخت فضایی خود را بر مبنای اطلاعات تپولوژیک و غیرمتربیک شکل می‌دهند<sup>۲۸</sup> (O'Neill 1991b).

بنابراین به نظر می‌رسد که برای فهم و تبیین توأم‌ان پیکره‌بندی فضایی و شناخت فضایی محیط مصنوع باید به دنبال روش مناسبی بود که ویژگی‌های هر دو وجه بالهمیت محیطی را پاسخگو باشد. به منظور کمی‌کردن و فهم ملموس‌تر پیکره‌بندی فضایی، روش‌های مختلف آنالیز محیط‌های مصنوع وجود دارد که بیشترین آن‌ها به وجوده بصری و فیزیکی، فواصل متربیک و وجود هندسی پیکره‌بندی متنکی هستند. این روش‌ها عمدها در ملاحظه رابطه «پیکره‌بندی فضایی- رفتار اجتماعی» ناتوان هستند (Mohareb Nabil 2009).

## ۲-۱. چیدمان فضای<sup>۲۹</sup> - تئوری و روش

«چیدمان فضا» مجموعه‌ای از نظریه و روش‌هایی است که به مطالعه پیکره‌بندی فضا در مقیاس معماری و شهرسازی برای دریافت چگونگی اثر متقابل ساختار پیکره‌بندی فضا و سازمان اجتماعی و رفتارهای اجتماعی می‌پردازد (هیلیر ۱۳۸۳). ریشه‌های اولیه چیدمان فضا بر مطالعات کسانی چون کریستوفر الکساندر و بعد از آن، فیلیپ استدمن بنا شده و ایده‌های نظری آن، نخستین بار به وسیله هیلیر و هانسون<sup>۳۰</sup> (۱۹۸۴) در کتابشان منطق اجتماعی فضا<sup>۳۱</sup> ارائه شده است. آن‌ها اظهار کردن که هم در شهرها و هم در ساختمان‌ها، رابطه بین فرم و عملکرد از فضاهای می‌گذرد. ایشان استدلال کردن که فضا به صورت اجتماعی با پذیرفتن و نگهداشتن الگوهای مختلف حرکت کار می‌کند و مطابق با پیکره‌بندی فضایی با آن مواجه می‌شود (Hillier and Hanson 1984).

نظر به اینکه فرض‌های بنیادین متنضم چیدمان فضا بر پایه شناخت انسان و رفتار هستند، آن می‌تواند در زمینه مطالعات محیط- رفتار (E&B)، امکان تحقیق شناخت فضایی و پیکره‌بندی فضایی را به صورت یکپارچه و متصل به هم، فراهم آورد. هاک (۲۰۰۱) استدلال کرد که چیدمان فضا به نظر می‌رسد یک تئوری و روش‌شناسی مفید برای فهم نقش فرم محیطی از نقطه‌نظر روابط تپولوژیک در مطالعه شناخت محیطی و رفتار مسیریابی انسان باشد. این نظریه در طی حدود چهار دهه اخیر با بسط نظری از یک سو و توسعه روش‌ها و تکنیک‌های تحلیلی رایانه‌ای- از سوی دیگر و همچنین توجه محافل آکادمیک و معماران حرفه‌ای، مورد اقبال فراوانی قرار گرفته است.

چیدمان فضا به عنوان یک روش، روابط تپولوژیک پیکره‌بندی فضایی را نسبت به فواصل متربیک توصیف می‌کند و آنالیز دقیق ساختارهای شهری و ساختمان‌ها را هم به صورت نظری و هم به صورت ریاضی امکان‌پذیر می‌کند. در این روش، الگوی ترکیب فضاهای و نحوه ارتباط بین آن‌ها از طریق تبدیل آن به یک گراف، تحلیل می‌شود. از طریق تحلیل گراف‌های به وجود آمده، یک سری متغیرهای معمول به دست می‌آید. این متغیرها به خودی خود دارای ارزش خاصی نیستند؛ بلکه به واسطه برقراری ارتباط بین این متغیرها و کیفیت‌های اجتماعی موجود در بستر مورد نظر است که این تحلیل ارزش پیدا می‌کند و تبدیل به ارزاری در شناخت ساختار فضایی می‌شود (ریسمانچیان ۱۳۸۹).

### ۳. اهداف تحقیق

براساس پرسش‌های پژوهش، این تحقیق همان‌طور که اشاره شد، تبیین و فهم روابط بین ویژگی‌های شناختی-شناخت فضایی- و پیکره‌بندی فضایی محیط مصنوع را به عنوان هدف اصلی مذکور داشته است. برای دستیابی به این مهم، از یک سو شناخت فضایی محیط با شناسایی اجزای بازنمایی‌های شناختی- نقشه‌های شناختی- مورد کاوش قرار گرفته است. از سوی دیگر، پیکره‌بندی فضایی محیط با استفاده از روش چیدمان فضا سنجش شده و ویژگی‌های ترکیبی محیط به صورت شاخص‌های کمی پیکره‌بندی استخراج شده‌اند.

علاوه بر این، با توجه به قابلیت پیش‌بینی شده در ماهیت داده‌های استخراج شده از محیط و دیگر پرسش‌های پژوهش، اهداف پیروزی را هم می‌توان از اهداف بعدی تحقیق برشمرد. یکی بر تحقیق رابطه و تأثیر ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی بر «خوانایی»<sup>۳۳</sup> به عنوان شاخص کیفیت شناختی محیط تمرکز دارد. در این خصوص، فرضیه تحقیق این است که یک عرصه محیطی با ویژگی‌های کمی پیکره‌بندی فضایی بالاتر، از خوانایی بیشتری هم برخوردار است که در شناخت فضایی پاسخگران محیط انعکاس می‌باید. هدف دیگر نیز به مطالعه تفاوت‌های شناخت فضایی بین آشنايان (ساكنان) و غربیه‌ها (غیر ساكنان) براساس پیکره‌بندی‌های فضایی مختلف محیط معطوف شده است.

### ۴. پیشینه تحقیق

مطالعات تجربی مختلفی در این زمینه، در مقیاس هم معماري و هم شهری صورت گرفته که براساس هدف، نتایج گوناگونی استخراج شده است. هیلیر (۱۹۸۸)، استدلال کرد که یک تفاوت بنیادی بین محیط‌های مسکونی قدیم و جدید وجود دارد. او با تحلیل ساختارهای شهرهای قدیم- که معمولاً از دید پرنده بی‌نظم به نظر می‌آیند و لیکن در روی زمین، از خوانایی برخوردارند- این شهرها را واضح تشخیص داد؛ به این معنی که سیستم شهری آن‌ها فهم‌شدنی است و شخص می‌تواند روابط کلی پیکره‌بندی را براساس ساختار یا اطلاعات محلی به دست آورد. چانگ و پن (۱۹۹۸)، رفتار حرکت پیاده را در دو مجموعه شهری چند سطحی در لندن تحقیق کردند. کیم (۲۰۰۱)، مطالعه‌ای روی باغ هامپستید در حومه شمالی لندن برای فهم رابطه بین پیکره‌بندی، شناخت و رفتار صورت داد. تکنیک‌های مشاهده، مصاحبه توأم با پرسشنامه، کروکی‌پردازی و تکنیک چیدمان برای آنالیز پیکره‌بندی فضایی مورد استفاده ایشان قرار گرفتند. لی و همکاران (۲۰۰۵)، روابط بین پیکره‌بندی فضایی، رفتار فضایی و شناخت فضایی را روی خوانایی و نمایانی، بررسی کردند. بر پایه یافته‌های ایشان، محققان نتیجه‌گیری کردند که توصیف چیدمانی پیکره‌بندی فضایی می‌تواند با مواضع نظری شناخت فضایی برای تحقیق تجربه فضایی انسان ترکیب شود و مشارکت پیکره‌بندی فضایی یک اساس ویژه را در فهم نقش پیکره‌بندی در شناخت و رفتار محیطی فراهم می‌کند. دالتون و بتفا (۲۰۰۳)، کیم و پن (۲۰۰۴)، لانگ و بَن (۲۰۰۶)، تبرنر (۲۰۰۷)، اُمر و جیانگ (۲۰۰۸)، عبدالالصمر (۲۰۱۲) و چدری و همکاران (۲۰۱۳) نیز تحقیق‌های مشابهی را در این زمینه، با اهداف مختلف هدایت کردند. ویژگی<sup>۳۴</sup> مشترک که در نتایج این تحقیق‌ها دیده می‌شود از تأیید این روش شناسی- استفاده از روش نقشه‌پردازی شناختی و چیدمان فضای- با درنظر گرفتن ملاحظات محیطی حکایت دارد.

با وجود مطالعات صورت گرفته اشاره شده، متأسفانه در ایران تا تاریخ تنظیم این پژوهش، هیچ تحقیقی که ویژگی‌های شناختی و پیکره‌بندی فضایی محیط را با این روش بررسی کرده باشد، صورت نگرفته است.

### ۵. روش تحقیق

در این مطالعه، براساس آنچه در مرور اجمالی ادبیات به آن اشاره شد، شناخت فضایی مردم از محیط مصنوع به‌واسطه بازنمایی‌های شناختی- نقشه‌های شناختی- و مفهوم خوانایی مورد تحقیق واقع شده است. لینچ<sup>۳۵</sup> (۱۳۵۰) پنج عنصر کلیدی «نمایان»- تصویرپذیر-<sup>۳۶</sup> را که نقشه‌های شناختی محیط مصنوع شهری از آن‌ها تشکیل شده‌اند، «مسیر»، «گره»، «نشانه»، « محله» و «لبه»<sup>۳۶</sup> معرفی کرد. بعد از مطالعه لینچ تاکنون، بسیاری از مطالعات دیگر،

همین عناصر را در پاره‌ای موارد، فقط با اعمال تغییر در اهمیت عناصر، براساس هدف مطالعه به کار گرفته، نتایج به دست آمده وی را مورد تأیید قرار داده‌اند (Long 2007).

مسیرها کانال‌های حرکتی ناظران در محیط هستند که تصورات عمده ایشان از محیط، براساس آن‌ها شکل می‌گیرند. گره‌ها، نقاط استراتژیک در محیط هستند که محل تمرکز رویدادها و فعالیتها، نقاط مبدأ و مقصد، نقاط مکث و تصمیم‌گیری برای حرکت محسوب می‌شوند. نشانه‌ها، نقاط مرجع همیشگی برای ناظران هستند که دارای برخی تمایزها با زمینه خود می‌باشند. محله‌ها، محوطه‌هایی هستند که هویت تشخیص‌پذیر، بافت کالبدی و کاربری همگون و مرز یا محیط مرئی تعریف شده‌ای دارند و لبه‌ها، محدوده‌هایی هستند که فرم را قطع می‌کنند یا به موازات آن ادامه می‌یابند. ناظر لبه‌ها را مسیر حرکت به حساب نمی‌آورد؛ البته این امکان هم وجود دارد که افرادی به عنوان راه از آن استفاده کنند (لنگ ۱۳۸۱؛ ۱۵۷-۱۵۸). روی‌هم‌رفته، این عناصر بازنمایی‌های شناختی محیط مصنوع را به صورت یک ارزیابی ذهنی محیط به دست می‌دهند. همچنین این عناصر از نوع کیفی بوده و می‌توان از آن‌ها به عنوان «ویژگی‌های مجزا» محیط مصنوع یاد کرد.

در این تحقیق، از میان پنج عنصر- جزء- محیطی که عموماً در نقشه‌های شناختی پدیدار می‌شوند، مسیرها، گره‌ها، نشانه‌ها مورد سؤال واقع شده‌اند. لازم به توضیح است که دو مفهوم محله و لبه نیز در مطالعه آزمایشی (پایلوت) مورد رسیدگی قرار گرفته‌اند که به دلایل زیر در ادامه مطالعه، بررسی نشده‌اند:

نخست اینکه به منظور تعریف قابل فهم محدوده‌ای از محیط مصنوع برای پاسخگران، نواحی انتخاب شده برای انجام مطالعه، سه محله از محیط شهری دزفول بودند که پاسخگران (ساکنان و غیرساکنان) با توجه به حدود تعیین شده نسبت به شناسایی عناصر و جهت‌یابی در آن‌ها مورد سؤال قرار گرفتند. بازنمایی‌های شناختی افراد به اجزای درونی این مقیاس میانه از محیط مصنوع شهری اختصاص داشته، منعکس کننده نقشه‌های ذهنی این محله‌ها هستند؛ بنابراین، مفهوم محله خارج از دامنه این مطالعه واقع می‌شود. دوم اینکه، از یک سو با توجه به این ویژگی لبه- عنصری به مثابه مرز یا مانع که فرد معمولاً در آن حرکت نمی‌کند. این عنصر اساساً در نقشه‌های شناختی کمتر فراخوانده شده است. مروری اجمالی بر عناصر مورد استناد تحقیق‌های پیشین<sup>۳۷</sup> هم این مطلب را تأیید می‌کند. از سوی دیگر، این عنصر با توجه به اهداف تحقیق، نه در آنالیز نقشه‌های شناختی برای بازناسی اجزای بالاهمیت محیط در مقیاس مطالعه و نه در مطالعه روابط بین اجزای محیط و ویژگی‌های پیکربندی فضایی محیط نقش مهمی ایفا نمی‌کند. به این دلایل، لبه نیز به عنوان یکی از اجزای محیط، از این مطالعه حذف شده است.

لینچ (۱۹۶۰) خوانایی را به عنوان «سهولتی که مبتنی بر آن، بخش‌های یک محیط شهری بتوانند بازشناسه شده و در الگویی منسجم سازمان یابند» تعریف کرد (Lynch 1960, 2-3). خوانایی بر این اساس، کیفیتی از محیط مصنوع است که توسعه و دقیق نقشه‌های شناختی را تحت تأثیر قرار داده، بر مسیریابی و رفتار فضایی متعاقب آن تأثیر خواهد گذاشت. بدینهی است مردم در یک محیط شهری یا بازناسی نقشه‌های شناختی خود از محیط را تشکیل می‌دهند و مقصد خود را بدون تلاش زیاد پیدا می‌کنند.

در عمل، به دلیل کیفی بودن این شناخت محیطی، سنجش مستقیم آن دشوار است؛ از این‌رو، محققان عموماً با توجه به وجود خوانایی و اهداف تحقیق از شیوه‌های غیرمستقیم، برای سنجش درجه خوانایی یک محیط استفاده کرده‌اند. یک شیوه براساس سنجش توانایی شناخت فضایی و ارزیابی دقیق کروکی‌های یک محیط مصنوع یا صحبت (درستی) بازناسی تصاویر محیط در یک قرارگاه طبیعی یا شبیه‌سازی تجربی است (Evans 1980; Evans et al 1984; Yeung and Savage 1996). شیوه دیگر، سنجش عملکرد مسیریابی است که پیامد خوانایی یک محیط، روی شناخت فضایی است (Wiseman 1981; Haq 2001)، در این تحقیق، برای دستیابی به نتایج معتبرتر این شیوه‌ها ترکیب شده‌اند.

ویژگی‌های پیکربندی فضایی محیط هم به روش چیدمان فضا با توجه به قابلیت‌های تئوری و تکنیکی آن، مورد توصیف و سنجش کمی قرار گرفته‌اند. از میان انواع روش‌های آنالیز ترکیبی چیدمان فضای، آنالیز «خطوط ممحوری»<sup>۳۸</sup> به عنوان روش مناسب برای تحقیق حاضر انتخاب شده است. به کمک این شیوه، مشخصه‌های اساسی سیستم

فضاهای در یک محیط مصنوع، دسترس پذیر خواهد بود. بهمنظور ایجاد امکان استفاده از این روش، فضا بهوسیله خطوط مستقیم باز ترسیم می شود که اصطلاحاً به آن خطوط محوری و به محصول ایجادشده آن «نقشه محوری»<sup>۳۹</sup> اطلاق می شود. بهطور خلاصه، فضا برای آنکه قابل سنجش شود، بهوسیله «کمترین و طولانی ترین خطوط مستقیم که همه فضاهای محدب<sup>۴۰</sup> را پوشش می دهند» مدل می شود (Hillier and Hanson 1984). خطوط محوری در واقع، طولانی ترین خطوط دید هستند که همه فضاهای باز مورد مطالعه را در بر می گیرند. بهطور حسی، دو نفر ایستاده در انتهای هر خط محوری می توانند همدیگر را ببینند. این محورها خطوط بیانگر دید یا «پدیداری»<sup>۱</sup> و حرکت یا «نفوذپذیری»<sup>۴۱</sup> هستند (choudhary 2012, 7).

بهمنظور دستیابی به انواع شاخص های آنالیز ترکیبی با استفاده از نقشه محوری، از میان نرم افزارهای موجود در این خصوص، پس از مطالعه و بررسی، نرم افزار UCL Depth Map<sup>۴۲</sup> برای این تحقیق، استفاده شده است. ویژگی های ترکیبی<sup>۴۳</sup> که بهطور معمول، برای سنجش پیکره بندی فضایی محیط محاسبه شده، در نظر گرفته می شوند، شامل «همپیوندی»<sup>۴۴</sup>، «اتصال»<sup>۴۵</sup>، «وضوح»<sup>۴۶</sup> و «رابطه کل با جزء»<sup>۴۷</sup> هستند.

ویژگی «همپیوندی» اصلی ترین مفهوم چیدمان فضاست. همپیوندی هر خط (فضا)، میانگین تعداد خطوط (یا فضاهای) واسطی است که بتوان از آن به تمام فضاهای دیگر رسید (عباسزادگان ۱۳۸۱، ۶۹). ارزش همپیوندی بالاتر یک محور، نشان دهنده تعداد کمتر اتصال های لازم برای رسیدن به آن محور است. برای هر خط محوری معین، همپیوندی می تواند بر حسب دسترسی از همه دیگر محورها به نام «همپیوندی کلی (فراگیر)»<sup>۴۸</sup> یا بر حسب آن، محورهایی که از تعداد محور معینی بیرون از آن، براساس «گام فضایی»<sup>۵۰</sup> معین دسترس پذیر هستند، به نام «همپیوندی محلی»<sup>۵۱</sup> محاسبه شده باشد. شواهد نشان داده است که محورهای بالارزش همپیوندی بالا، چگالی بیشتری از حرکت در محیط های شهری را به خود جذب می کنند (Hillier 1985; Hillier et al 1987; Peponis et al 1989; Penn 2003).

ویژگی «اتصال» یک پارامتر، سنجش ترکیبی محلی است که روابط بین یک فضا و فضای مجاور بی واسطه اش را در نظر میگیرد. براساس توضیح ریاضی، اتصال یک محور، تعداد محورهایی را که مستقیماً به آن متصل هستند، بازنمایی میکند. محورهایی با ارزش اتصال بیشتر، از جهات مختلف دسترس پذیرتر خواهند بود و به مردم امکان انتخاب های بیشتری را میدهند. پیش بینی می شود این محورها بهطور متوالی، بیشتر توسعه مردم استفاده شوند. در این خصوص، می توان فرض کرد که عناصر فیزیکی در این فضاهای تصویر پررنگ تری در نقشه های شناختی مردم بر جای بگذارند.

همبستگی آماری بین «همپیوندی کلی» و «اتصال»، درجه «وضوح» یک سازمان بندی - پیکره بندی - را تعریف میکند. یک پیکره بندی واضح، سیستمی است که با برداشت کردن ساختار سیستم کلی، براساس ساختار عرصه محلی، آن سیستم درک پذیر باشد. این پارامتر تفسیری از انتزاعاتی کمی باهمیت ترکیبی محیط است که براساس ارزش آن می توان پیش بینی کرد محیط به چه میزان برای استفاده کنندگان درخواست فهم است.

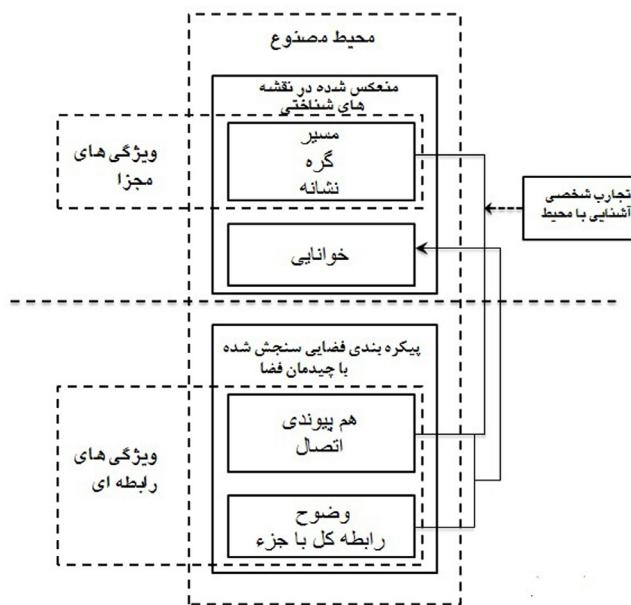
«رابطه کل با جزء» نیز، با رابطه همبستگی آماری بین «همپیوندی کلی» و «همپیوندی محلی (R<sub>3</sub>)<sup>۵۲</sup>» تعیین می شود. در واقع، این شاخص نوع دیگری از وضوح است که با توجه به شاعر حرکت در نظر گرفته شده، به خوبی رابطه بین ساختار سراسری و محلی را نشان می دهد. شاخص های «وضوح» و «رابطه کل با جزء» از مهم ترین ویژگی های تفسیری پیکره بندی فضایی محیط هستند. بهطور کلی، ویژگی های ترکیبی بر شمرده بالا که با استفاده از روش چیدمان فضا محاسبه پذیر هستند، شرایط مناسبی را برای سنجش عینی پیکره بندی فضایی محیط فراهم می آورند.

این ویژگی ها ماهیتی کمی داشته، به عنوان «ویژگی های رابطه ای» محیط مصنوع شناخته می شوند. همچنین تحقیق ها نشان داده اند که «تجارب شخصی»<sup>۵۳</sup> نیز شناخت فضایی مردم را تحت تأثیر قرار می دهند. تجارب شخصی پنج شاخص کلیدی را در بر می گیرند: آشنایی، شیوه سفر، محل سکونت، شرکت پذیری و مشخصه های اجتماعی اقتصادی (Appleyard 1969; Orleans 1973; Hart and Moore 1973). نظر به اینکه ملاحظه تجارب شخصی تمرکز این مطالعه را شامل نمی شود، فقط آشنایی به عنوان متغیر مؤثر - متغیر

تعدیل کننده»<sup>۵۴</sup> – مورد رسیدگی واقع شده است.

براساس این روش تحقیق، می‌توان مدل نظری این پژوهش را به شکل زیر نمایش داد:

تصویر ۱: مدل نظری پژوهش



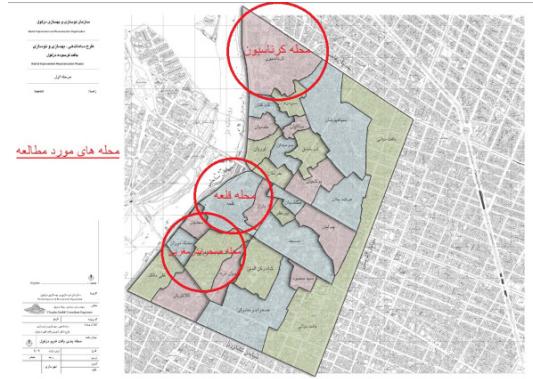
## ۶. روش اجرا

### ۶-۱. انتخاب محدوده‌های مورد مطالعه

این مطالعه در شهر دزفول انجام شده است. دزفول به عنوان یکی از مهمترین شهرهای استان خوزستان و مرکز شهرستان دزفول است. محدوده‌های مورد مطالعه، در هسته‌های اولیه شکل‌گیری شهر دزفول واقع شده‌اند که تحت عنوان بافت قدیم یا بافت تاریخی شهر از آن یاد می‌شود. بافت قدیم دزفول مساحتی حدود ۲۰۰ هکتار از سطح شهر را به خود اختصاص داده است. این بافت حائز ویژگی‌های ارزشمند تاریخی و اقتصادی است. بافت قدیمی و اصلی شهر دزفول از بهم پیوستگی محلاتی تشکیل شده که این محلات با توجه به استقرارشان در سطح شهر، از ویژگی‌های فرهنگی اجتماعی متفاوتی نسبت به هم برخوردارند.

۲۷ محله عرفی، بافت قدیم شهر دزفول را شکل داده‌اند که همانند سایر شهرهای ایران، محلات مذکور بر مبنای عوامل مختلف ساکنان نظیر قومیت، دین و مذهب، شغل و پیشه و شرایط محیطی و... نامگذاری شده و هر یک دارای مرزی معین بوده‌اند. با گذر زمان و به خصوص در دهه‌های اخیر، خیابان‌کشی‌های صورت گرفته موجب گسترشدن مجموعه مذکور شده و مرز محلات نامبرده دستخوش تغییراتی شده‌اند (مهندسان مشاور چغازنیل (۱۳۸۸).

پس از بررسی محدوده بافت قدیم، ضمن مشورت با صاحب‌نظران، متولیان امر و براساس معیارهای قدمت، موقعیت، جایگاه و اهمیت اجتماعی، مذهبی و فرهنگی، سه محله گُرناسیون، قلعه و صحرابدیر مغربی به عنوان بستر انجام تحقیق انتخاب شدند (تصویر ۲).



تصویر ۲: نقشه محله‌بندی بافت قدیم دزفول. مأخذ: مطالعات مهندسان مشاور چخانیل ۱۳۸۸.

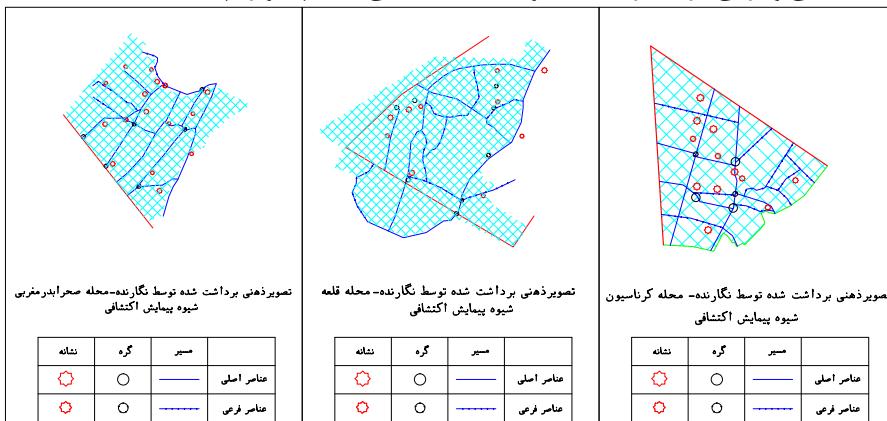
محله کراناسیون با مساحتی حدود  $15/2$  کیلومترمربع، در شمالی‌ترین قسمت محدوده بافت واقع شده است و محدود به خیابان قاضی، خیابان ساحلی و هم‌مرز با محلات سیاهپوشان، سردره و کت‌کتان است. محله قلعه، هسته اولیه شکل‌گیری دزفول است و با مساحتی حدود  $8/6$  کیلومترمربع در میانه بافت واقع شده است. این محله محدود به خیابان شریعتی، خیابان ساحلی و هم‌مرز با محلات خراطان، بازار و صحرابدر مغربی است. محله صحرابدر مغربی از محلات جنوبی پر قدمت دزفول محسوب شده که با مساحتی حدود  $13/5$  کیلومترمربع محدود به خیابان ساحلی، خیابان منتظری و هم‌مرز با محلات قلعه، میان‌دراه، کلانتریان و علی‌مالک است. از ویژگی‌های باز این محله‌ها این است که هر سه محله در موقعیتی هم‌جوار با رودخانه دز، به عنوان اساسی‌ترین شاخص محیطی دزفول قرار گرفته‌اند.

## ۶-۲. نقشه‌پردازی شناختی

در این بخش، براساس روش‌های مطالعات پیشین<sup>۵۵</sup> با شیوه نقشه‌پردازی (کروکی‌پردازی) برای بازنمایی اجزای بالهمیت محیط، نقشه‌هایی از سه محله به دو صورت تهیه شد:

## ۶-۲-۱. نقشه‌های فرم فیزیکی محیط<sup>۵۶</sup>

نقشه‌هایی که محصول یک پیمایش اکتشافی سیستماتیک از هر ناحیه هستند. این نقشه‌ها با هدف کشف عناصر و فعالیت‌های موجود در هر عرصه که در خوانایی محیط مؤثرند، از طریق پیمایش با پای پیاده توسط محقق تهیه شدند. نقشه‌های نتیجه‌شده در واقع، انتزاعاتی از نقشه فیزیکی واقعی محیط هستند که عناصر شناختی محیط مصنوع براساس هدف تحقیق در آن‌ها، در قالب سه جزء محیطی مسیر، گره و نشانه، براساس اهمیت و رؤیت‌پذیری، در دو دسته اصلی و فرعی، برای هر محله به‌طور جداگانه شناسایی شدند (تصویر ۳).



تصویر ۳: نقشه‌های فرم فیزیکی محیط مصنوع محله‌های کراناسیون، قلعه و صحرابدر مغربی- براساس پیمایش محقق-

## ۶-۲-۲. نقشه‌های ذهنی

### ۶-۲-۲-۱. انتخاب نمونه (جامعه آماری)

دو گروه مشارکت‌کننده برای انجام تحقیق انتخاب شدند:

الف. گروه اول (ساکنان- آشنايان با محیط): جامعه آماری پژوهش در این گروه، همگی از ساکنان محله‌های مد نظر بودند. نمونه‌گیری به روش غیر تصادفی هدفمند صورت گرفت (حسن‌زاده ۱۳۹۱، ۱۲۱). ساکنان همگی از بدو تولد، سابقه سکونتی در هریک از محله‌ها را داشتند. همگی از گروه جنسی مردان بوده و رده سنی آن‌ها از ۵۰ سال به بالا بود. تعداد افراد منتخب ساکن در محله‌های کُرناسیون، قلعه و صحرا بدر مغربی به ترتیب ۲۰، ۲۰ و ۱۶ نفر در نظر گرفته شده بود.<sup>۵۷</sup> انتخاب افراد با سابقه سکونتی از بدو تولد، به این دلیل بود که ایشان توانایی ارائه تصویر ذهنی گذشته تا به امروز را با جزئیات جامعه‌تری داشتند (Evans 1980). همچنین دلیل انتخاب گروه جنسی مردّها این بود که بنا به شرایط اجتماعی فرهنگی ایشان حضور مؤثرتری در محیط داشته<sup>۵۸</sup>، امکان انجام مصاحبه و کروکی‌پردازی با ایشان نیز به شکل مطلوب‌تری فراهم می‌شد.

ب. گروه دوم (غیرساکنان- ناآشنايان با محیط): جامعه آماری این گروه را دانشجویان معماری غیربومی دانشگاه‌های صنعتی چندی‌شاپور و دانشگاه آزاد اسلامی واحد دزفول تشکیل دادند. دانشجویان داوطلب از بین ورودی‌های ۹۱تا ۱۸۴ ساله مقطع کارشناسی، با رده سنی ۱۸تا ۲۴ زن و مرد زن انتخاب شدند. ملاک اصلی در انتخاب این گروه، آشنايی نداشتن با محیط- جهت بررسی تأثیر شاخص آشنايی- در شناخت فضائي بود. در ضمن به دليل تحصيل در رشته معماری، اکثريت جامعه آماری از توانايی در ک فضائي، به طور نسبی برخوردار بودند و نياز به استفاده از تست‌های سنجش در ک فضائي وجود نداشت.<sup>۵۹</sup> تعداد دانشجویان برای محله‌های کُرناسیون، قلعه و صحرا بدر مغربی ترتیب ۲۵ نفر (۱۳ زن و ۱۲ مرد)، ۲۰ نفر (۱۱ زن و ۹ مرد) و ۲۰ نفر (۱۴ زن و ۶ مرد) در نظر گرفته شده بود. در مجموع، سعی بر اين بود که مشارکت‌کنندکان در اين گروه، از جهات گوناگون جامعه، همگني برای پژوهش باشند (حسن‌زاده ۱۳۹۱).

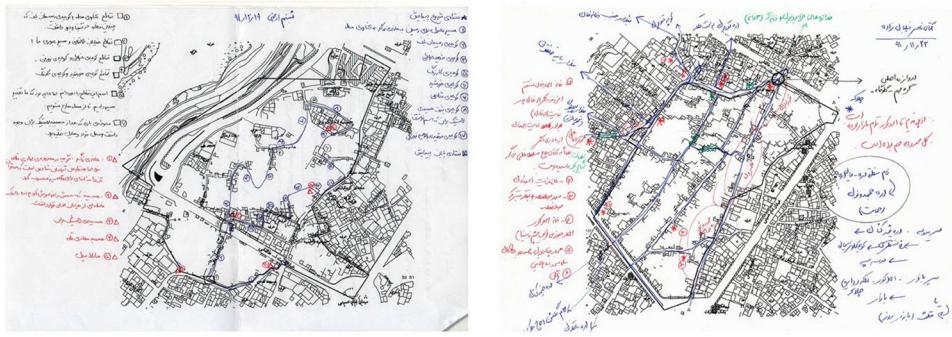
### ۶-۲-۲-۲. جمع‌آوری داده‌های شناختی

با توجه به اهداف پژوهش و اينکه اين بخش تحقیق باید به گونه‌ای طراحی شود که داده‌های به دست آمده، شاخص‌های مناسبی برای سنجش شناخت فضائي پاسخگران به دست دهنند، از تکنيک‌های کروکی‌پردازی، مصاحبه و پرسشنامه به صورت توأمان استفاده شده است. برای گروه غيرساکنان- دانشجویان- علاوه بر آن يك پرسشنامه تكميلي با سوالات طراحی شده برای سنجش خوانايي محیط نيز در نظر گرفته شده است.

تمامی مراحل عملياتي فوق ابتدا به صورت آزمایشي (پايلوت) انجام شد. در خصوص تنظيم پرسشنامه، ضمن استفاده از سوالات تحقیق‌های مشابه پیشین و متناسب‌سازی آن با اهداف پژوهش، پرسشنامه به رویت متخصصان امر در زمینه روان‌شناسی و معماری رسانده شد و به صورت نهایي تنظيم گردید. سپس عمليات ميداني اصلی برداشت داده‌ها با كمک يك دستيار، کارشناس معماري، طی مدت حدود ۲/۵ ماه از دی ماه تا پایان اسفند ماه ۹۱ صورت گرفت.

شرح اين مرحله به اختصار بدین ترتيب بود که پس از تبیین هدف پژوهش و دادن توضیحات و راهنمایی‌های لازم به پاسخگران، از ایشان خواسته شده بود در کروکی‌های از محیط مصنوع هر محله، که در مقیاس یکسان در قطع A۴ تهیی شده بود و برخی ویژگی‌های شاخص محیط در آن مشخص شده بود، نسبت به تعیین و شناسایی اجزای شناختی بالهمیت آن محدوده شامل مسیرها، گره‌ها و نشانه‌ها اقدام کنند.

ساکنان با توجه به سابقه ذهنی قوي بدون نياز به پیمايش و غيرساکنان- دانشجویان- پس از يك پیمايش حدود دو تا سه ساعته در محدوده محله، کروکی خود را تکمیل کردن. تصویر ۴، دو نمونه از کروکی‌های تکمیل شده توسط ساکنان و غيرساکنان را نشان می‌دهد. کروکی سمت راست شکل، مربوط به محله صحرا بدر مغربی- ساکنان- و کروکی سمت چپ شکل، مربوط به محله قلعه - غيرساکنان - است.



تصویر ۴: دو نمونه از کروکی‌های تکمیل شده توسط ساکنان و غیرساکنان. محله‌های صحرابدر مغربی و قلعه

پس از تکمیل کروکی از ایشان خواسته شد تا به سؤالات طراحی شده پاسخ دهدن. محور سؤالات درباره این بود که، (الف) دلایل به خاطرسپاری اجزای محیط شامل مسیرها، گره‌ها و نشانه‌ها چه بوده و (ب) چه مشخصه‌های فیزیکی این عناصر موجب این به خاطرسپاری شده است. برای هر سؤال پاسخ‌های احتمالی پاسخگران در جداولی ذیل همان سؤال آمده بود، و پاسخگر فقط با علامت زدن مقابل آن، پاسخ خود را مشخص می‌کرد.<sup>۶۰</sup>

پرسشنامه‌ای تکمیلی به منظور سنجش درجه خوانایی محیط در اختیار فقط غیرساکنان قرار گرفت. این پرسشنامه حاوی سؤالاتی پیرامون (الف) سنجش توانایی شناخت فضایی و (ب) سنجش عملکرد مسیریابی پاسخگران بود. سؤالات به صورت بسته و با درجه‌بندی مشخص طراحی شده بود و پاسخگران با پُر کردن مریع مقابل گزینه مورد نظر، پاسخ خود را مشخص می‌کردند.<sup>۶۱</sup>

#### ۶-۳. نقشه‌پردازی چیدمان فضا

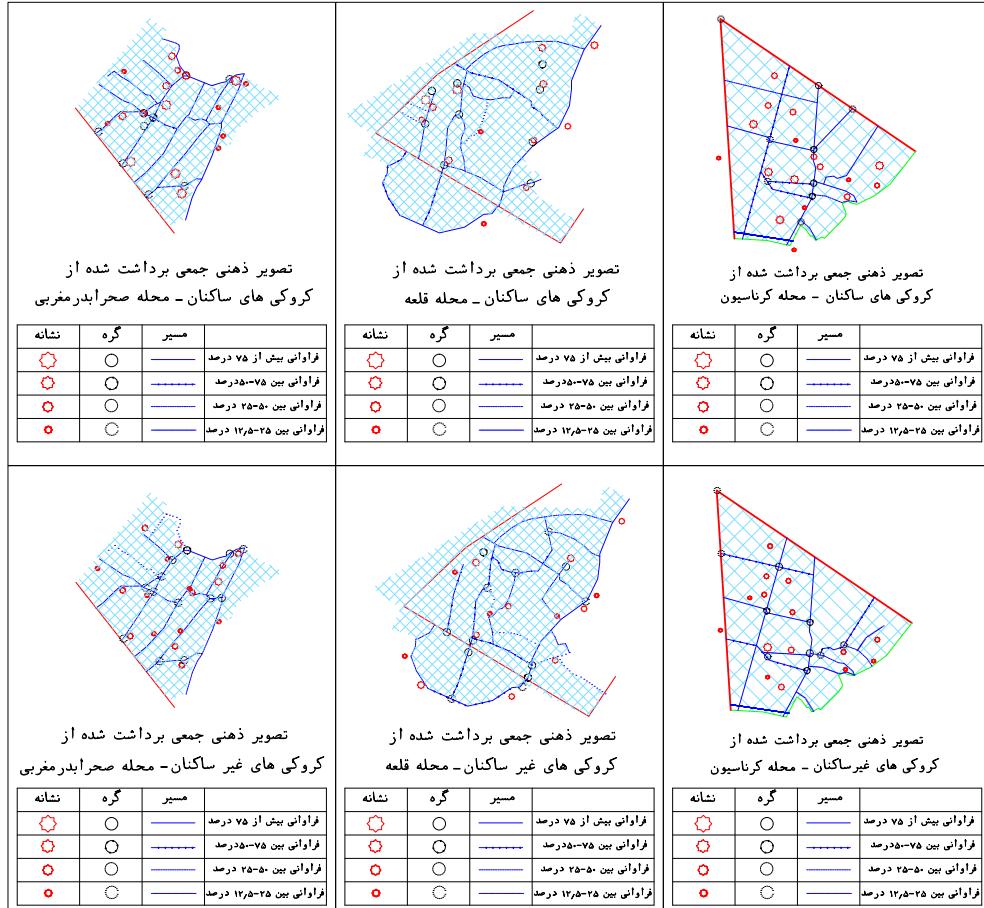
نقشه محوری محیط شهری دزفول در محیط برنامه Auto Cad تهیه شد. فایل ایجادشده با پسوند dxf ذخیره شد و در نرمافزار UCL Depth Map فراخوانی شد. سپس در محیط این نرمافزار، آنالیز ترکیبی صورت گرفت و شاخص‌های کمی مختلف محیط شهری دزفول براساس آن، به دست آمد. به منظور امکان استفاده از داده‌های ترکیبی، به تفکیک محله‌های مورد نظر نقشه محوری و داده‌های به دست آمده به نرمافزار Arc GIS وارد شد و درنهایت، ویژگی‌های ترکیبی پیکربندی فضایی سه محله به‌طور مجزا تعیین شدند.

#### ۷. یافته‌ها

##### ۷-۱. ویژگی‌های شناختی

پس از جمع‌آوری داده‌های شناختی، اطلاعات کروکی‌ها و پرسشنامه‌ها به صورت زیر استخراج شد و برای آنالیز و ارزیابی‌های بعدی، متناسب با اهداف پژوهش آماده‌سازی گردید:

۷-۱-۱. فراوانی عناصر شناختی - مسیرها، گره‌ها و نشانه‌ها - مورد اشاره واقع شده برای هر گروه جامعه آماری، به‌طور جداگانه استخراج و دسته‌بندی شده، و به صورت نقشه‌های شناختی-ذهنی-جززا باز ترسیم شدند. این تکنیک امکان بازنمایی و بازآفرینی محیط هر محله را براساس شناخت ذهنی ساکنان و غیرساکنان فراهم می‌آورد (تصویر ۵). این نقشه‌ها در کنار نقشه فرم فیزیکی محیط براساس پیمایش اکتشافی محقق (تصویر ۳)، علاوه بر تبیین ویژگی‌های شناختی محیط مصنوع در سه محله، داده‌های مناسبی برای تحلیل‌ها و مقایسه‌های مختلف به دست می‌دهند. به کمک این نقشه‌ها، جداول ۱ و ۲ که فراوانی عناصر مورد اشاره، براساس درجه اهمیت بازشناسی<sup>۶۲</sup> در آن‌ها به تفکیک مشخص شده‌اند، تهیه شدند.



تصویر ۵: نقشه‌های ذهنی (شناختی) محیط مصنوع محله‌های کرناسیون، قلعه و صحرابدر مغربی- براساس شناخت فضایی ساکنان و غیر ساکنان-

جدول ۱: فراوانی ویژگی‌های شناختی محیط مصنوع سه محله- براساس پیمایش اکتشافی محقق-

#### عناصر شناختی محیط درجه اهمیت شناختی محله کرناسیون محله قلعه محله صحرابدر مغربی

مسیرها	اصلی	۹	۷	۶
	فرعی	۴	۸	۹
	مجموع	۱۳	۱۵	۱۵

گره‌ها	اصلی	۵	۴	۳
	فرعی	۳	۴	۲
	مجموع	۸	۸	۵

نشانه‌ها	اصلی	۹	۴	۵
	فرعی	۷	۶	۵
	مجموع	۱۶	۱۰	۱۰

جدول ۲: فراوانی ویژگی‌های شناختی محیط مصنوع سه محله-براساس شناخت فضایی ساکنان و غیرساکنان-

عنصر شناختی محیط	درجه اهمیت بازشناختی براساس فراوانی					
	محله کرناسیون			محله قلعه		
	ساکنان غیرساکنان	ساکنان غیرساکنان	ساکنان غیرساکنان	ساکنان غیرساکنان	ساکنان غیرساکنان	ساکنان غیرساکنان
	سکان ۲۰ نفر	سکان ۱۶ نفر	سکان ۲۰ نفر	سکان ۲۵ نفر	سکان ۲۰ نفر	سکان ۲۵ نفر
	تعداد	تعداد	تعداد	تعداد	تعداد	تعداد
مسیرها	بیش از ۷۵ درصد					
	بین ۵۰-۷۵ درصد					
	بین ۲۵-۵۰ درصد					
	بین ۱۲,۵-۲۵ درصد					
	مجموع					
گروه‌ها	بیش از ۷۵ درصد					
	بین ۵۰-۷۵ درصد					
	بین ۲۵-۵۰ درصد					
	بین ۱۲,۵-۲۵ درصد					
	مجموع					
نشانه‌ها	بیش از ۷۵ درصد					
	بین ۵۰-۷۵ درصد					
	بین ۲۵-۵۰ درصد					
	بین ۱۲,۵-۲۵ درصد					
	مجموع					

۲-۱-۷. کروکی‌های غیرساکنان- دانشجویان- براساس پیچیدگی و دقت (صحت) آن‌ها دسته‌بندی گردیدند و به آن‌ها امتیازهایی در سه سطح تخصیص داده شد. معیارهای این سنجش، کامل‌بودن<sup>۶۴</sup> - میزان اطلاعات و جزئیات ارائه شده- و دقت<sup>۶۵</sup> - مشخصه‌های عناصر، موقعیت‌های ایشان و میزان تطبیقشان با محیط واقعی- در نظر گرفته شدند. برای سطح اول- کروکی‌های قوی- امتیاز سه، سطح دوم- کروکی‌های متوسط- امتیاز دو و به سطح سوم- کروکی‌های ضعیف- امتیاز یک اختصاص یافت. لازم به اشاره است که یک کروکی از محله قلعه و یک کروکی از محله صحرابدر مغربی به دلیل پایین‌بودن کیفیت بازنمایی، فقد اعتبار تشخیص داده شد و از مطالعه کثار گذاشته ند. درنهایت، میانگین امتیازها برای هر محله به طور جداگانه محاسبه شد و به عنوان امتیاز پیچیدگی و دقت بازنمایی‌های شناختی به منظور ارزیابی خوانایی با توجه به ویژگی‌های پیکربندی فضایی سه محله مورد استفاده قرار گرفت (جدول ۳).

جدول ۳: مقایسه میانگین امتیازهای دقت و پیچیدگی بازنمایی شناختی غیر ساکنان

انحراف معیار	میانگین امتیاز دقت و پیچیدگی	تعداد کروکی‌ها	
۰,۸۰	۲/۳۲	۲۵	کرنسیون
۰,۶۲	۲/۲۰	۲۰	قلعه
۰,۶۵	۲/۱۴	۲۱	صحرابدر مغربی
۰,۷	۲/۲۳	۶۶	مجموع

۱-۳-۳. پاسخ‌های پاسخگران به سؤالات پرسشنامه‌ها، راجع به (الف) دلایل به خاطرسپاری و اینکه (ب) چه مشخصه‌های فیزیکی عناصر شناختی باعث به خاطرسپاری آن‌ها شده است، نیز براساس فراوانی اشاره به پاسخ‌های

تعیین شده از سوی محقق،<sup>۶۶</sup> استخراج و دسته‌بندی شدند. از آنجاکه محور سؤالات طرح شده، هدفی خارج از پرسش‌ها و اهداف این مطالعه را در بر می‌گیرد و خود می‌تواند موضوع تحقیق دیگری باشد، در توضیح آن به همین اندازه بسنده می‌شود.

۱-۴. پرسشنامه‌های تکمیلی غیرساکنان هم، براساس پاسخ‌ها و نوع درجه‌بندی درنظر گرفته شده برای آن‌ها، امتیازدهی و دسته‌بندی شدند. در این پرسشنامه‌ها که چهار سؤال در آن‌ها پیش‌بینی شده بود، دو سؤال اول توانایی شناخت فضایی افراد و دو سؤال دوم عملکرد مسیریابی ایشان را مورد سنجش قرار داده بود. برای سؤالات <sup>۱</sup> و <sup>۴</sup>، پنج درجه و برای سؤال <sup>۳</sup>، سه درجه در نظر گرفته شد و امتیازهایی از ۱ تا ۵ براساس نوع سؤال و درجه‌بندی آن به هر کدام تخصیص داده شد. تصویر <sup>۶</sup> دو نمونه از پرسشنامه‌های تکمیلی غیرساکنان مربوط به محله‌های گرانسیون (سمت راست شکل) و قلعه (سمت چپ شکل) را نشان می‌دهد. جدول <sup>۴</sup> نیز، میانگین و انحراف معیار این امتیازها را به تفکیک محله‌ها و سؤالات نشان می‌دهد. این داده‌ها نیز در ارزیابی خوانایی، براساس ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی سه محله به کار گرفته شده‌اند.

<p>به نام خدا</p> <p>پرسشنامه تکمیلی ویژه غیرساکنان</p> <p>با سیاس مجدد، لطفاً به این چند سؤال نیز پاسخ دهید.</p> <p>۱- میزان سهولت یا دشواری ترسیم کروکی از محل تعیین شده را براساس تجارت پیماشتن در محیط چگونه ارزیابی می‌کنید؟</p> <p><input type="checkbox"/> خوبی اسان <input type="checkbox"/> خوبی دشوار <input type="checkbox"/> سیاس مجدد</p> <p>۲- چه میزان به دقت و صحت کروکی که ترسیم کرده اید اطمینان دارد؟</p> <p><input type="checkbox"/> سیاس مجدد <input type="checkbox"/> مطمئن <input type="checkbox"/> ناطمن <input type="checkbox"/> سیاس ناطمن</p> <p>۳- آیا شما فکر می‌کنید کروکی شما برای چهت دادن به یک غریبه برای رسیدن به مقصدش در محیط، قابلیت الزم را دارد؟</p> <p><input type="checkbox"/> نه <input type="checkbox"/> خوب <input type="checkbox"/> خوبی اسان <input type="checkbox"/> کاملاً</p> <p>۴- چه میزان به چهت‌ها، فرش اینکه به یک غریبه ادرس داد، اطمینان دارد؟</p> <p><input type="checkbox"/> کاملاً <input type="checkbox"/> ناطمن <input type="checkbox"/> سیاس ناطمن <input type="checkbox"/> سیاس مجدد</p>	<p>به نام خدا</p> <p>پرسشنامه تکمیلی</p> <p>با سیاس مجدد، لطفاً به این چند سؤال نیز پاسخ دهید.</p> <p>۱- میزان سهولت یا دشواری ترسیم کروکی از محل تعیین شده را براساس تجارت پیماشتن در محیط چگونه ارزیابی می‌کنید؟</p> <p><input type="checkbox"/> خوبی اسان <input type="checkbox"/> خوبی دشوار <input type="checkbox"/> سیاس مجدد</p> <p>۲- چه میزان به چهت‌ها، فرش اینکه به یک غریبه ادرس داد، اطمینان دارد؟</p> <p><input type="checkbox"/> کاملاً <input type="checkbox"/> ناطمن <input type="checkbox"/> سیاس ناطمن <input type="checkbox"/> سیاس مجدد</p> <p>۳- آیا شما فکر می‌کنید کروکی شما برای چهت دادن به یک غریبه برای رسیدن به مقصدش در محیط، قابلیت الزم را دارد؟</p> <p><input type="checkbox"/> نه <input type="checkbox"/> خوب <input type="checkbox"/> خوبی اسان <input type="checkbox"/> کاملاً</p> <p>۴- چه میزان به چهت‌ها، فرش اینکه به یک غریبه ادرس داد، اطمینان دارد؟</p> <p><input type="checkbox"/> کاملاً <input type="checkbox"/> ناطمن <input type="checkbox"/> سیاس ناطمن <input type="checkbox"/> سیاس مجدد</p>
--	--

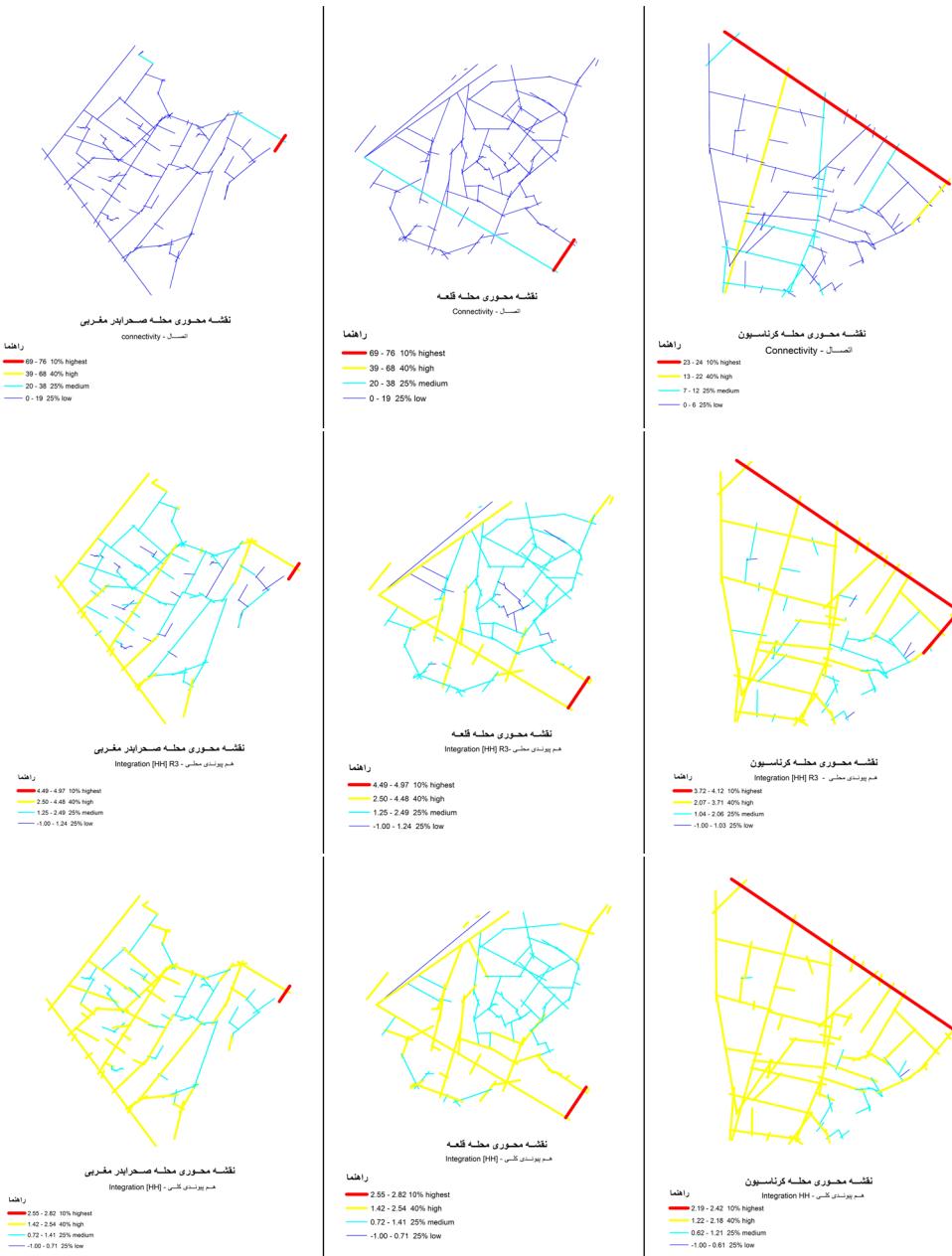
تصویر <sup>۶</sup>: دو نمونه از پرسشنامه‌های تکمیلی غیرساکنان. مربوط به محله‌های گرانسیون و قلعه

جدول <sup>۴</sup>: مقایسه میانگین امتیازهای پرسشنامه‌های تکمیلی سنجش توانایی شناخت فضایی و عملکرد مسیریابی غیرساکنان

سوال یک: میزان سهولت یا دشواری ترسیم کروکی‌ها	سوال دو: میزان اطمینان به دقت و صحت کروکی‌ها	سوال سه: قابلیت چهت دادن به غریبه‌ها	سوال چهار: میزان اطمینان به چهت‌ها برای غریبه‌ها
۳,۲۴ (۰,۹۷)	۳,۸۸ (۰,۷۳)	۲,۴۰ (۰,۶۸)	۳,۶۰ (۰,۸۷)
۲,۷۰ (۰,۵۷)	۳,۶۵ (۰,۵۹)	۲,۳۵ (۰,۸۱)	۳,۵۵ (۰,۷۶)
۲,۶۲ (۱,۱۲)	۳,۴۸ (۰,۸۱)	۲,۴۷ (۰,۶۸)	۳,۶۷ (۰,۸۰)
تعداد پرسشنامه: ۲۵	تعداد پرسشنامه: ۲۱	میانگین (انحراف معیار)	میانگین (انحراف معیار)

## ۲-۷. ویژگی‌های پیکربندی

براساس نقشه‌های به دست آمده از نرم‌افزار Arc GIS، تصویر ۷، نقشه‌های محوری براساس شاخص‌های پیکربندی اتصال، همپیوندی محلی  $R^3$  و همپیوندی کلی  $R_n$  و جدول ۵، ویژگی‌های کمی-آماری همین شاخص‌ها را براساس داده‌های استخراج شده از نرم‌افزار Depthmap و علاوه بر آن، درجهٔ وضوح و رابطهٔ کل با جزء هر محله را به تفکیک نمایش می‌دهد.



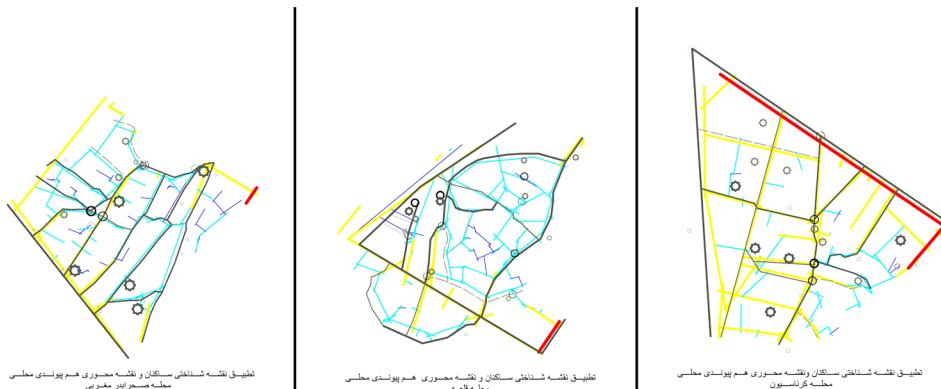
تصویر ۷: نقشه‌های محوری محیط مصنوع سه محله براساس شاخص‌های اتصال، همپیوندی محلی و همپیوندی کلی (فراگیر)

جدول ۵: ویژگی‌های ترکیبی (چیدمانی) محیط مصنوع سه محله

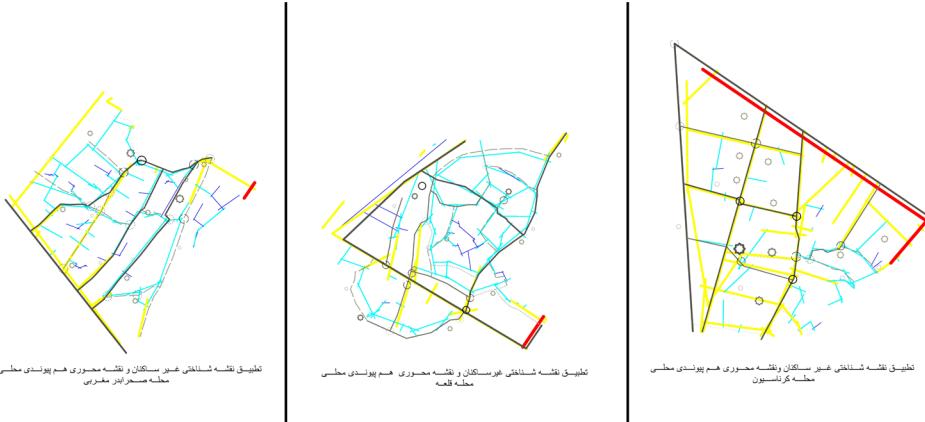
محله کروناسیون محله قلعه محله صحرابدر غربی P					تعداد خطوط محوری
N/A	۹۹	۹۷	۷۶	میانگین	
۰/۷۹	۱/۳۷	۱/۳۹	۱/۴۱	میانگین	هم پیوندی کلی (فراگیر) Global Integration
N/A	۲/۸۲ تا ۱	۲/۸۲ تا ۱	۲/۴۲ تا ۱	کمینه - بیشینه	
N/A	۳/۸۲	۳/۸۲	۳/۴۲	دامنه	
N/A	۰/۴۱	۰/۴۲	۰/۴۱	انحراف معیار	
۰/۰۱	۱/۶۵	۱/۸۷	۲	میانگین	هم پیوندی محلی Local Integration R³
N/A	۴/۹۷ تا ۱	۴/۹۷ تا ۱	۴/۱۲ تا ۱	کمینه - بیشینه	
N/A	۵/۹۷	۵/۹۷	۵/۱۲	دامنه	
N/A	۰/۸۷	۰/۷۸	۰/۷۹	انحراف معیار	
۰/۸۹	۳/۹۲	۴/۳۸	۴/۳۳	میانگین	اتصال connectivity
N/A	۷۶ تا ۰	۷۶ تا ۰	۲۴ تا ۰	کمینه - بیشینه	
N/A	۷۶	۷۶	۲۴	دامنه	
N/A	۷/۹۹	۷/۸۹	۴/۰۹	انحراف معیار	
N/A	۰/۸۵	۰/۸۱	۰/۷۹	Synergy	رابطه کل با جزء Intelligibility
N/A	۰/۲۹	۰/۲۱	۰/۲۶	وضوح	

از یافته‌های بالهیت دیگری که با استفاده از قابلیت‌های فراوان نرم‌افزار Arc GIS فراهم شد، این است که علاوه بر استخراج داده‌های ترکیبی پیکربندی فضایی مورد نیاز این پژوهش، شامل ارزش‌های هم پیوندی کلی و محلی، اتصال، وضوح و رابطه کل با جزء هر محله به صورت دسته‌بندی شده با قابلیت استفاده‌های آماری (جدول ۵)، می‌توان نقشه‌هایی تهیه کرد که به وسیله رنگ ارزش خطوط محوری بر مبنای هر شاخص به طور جداگانه در آن، به صورت طیف‌های رنگی با کیفیت‌های تنظیم‌پذیر مشخص شده‌اند. این نقشه‌ها به محقق این امکان را می‌دهند تا ضمن فهم بهتر شاخص‌های کمی محیط به صورت گرافیکی شبیه به نقشه، با روی هم گذاری آن بر نقشه‌های شناختی هر محیط، امكان بررسی و مقایسه‌های مختلف به صورت تحلیلی توصیفی را نیز داشته باشد. تصاویر ۸ و ۹، تطبیق (روی هم گذاری) نقشه‌های شناختی ساکنان و غیرساکنان محیط مصنوع سه محله را با نقشه محوری آن‌ها براساس شاخص هم پیوندی محلی - نمایش می‌دهند.

۵۳



تصویر ۸: تطبیق (روی هم گذاری) نقشه‌های شناختی ساکنان محیط مصنوع سه محله و نقشه محوری هم پیوندی محلی



تصویر ۹: تطبيق (روی هم‌گذاری) نقشه‌های شناختی غیرساکنان محیط مصنوع سه محله و نقشه محوری هم‌پیوندی محلی

## ۸. تحلیل یافته‌ها و بحث

براساس نقشه‌ها و داده‌های به دست آمده در بخش یافته‌ها و با توجه به پرسش‌ها و اهداف پژوهش، بحث‌های ذیل قابل طرح است:

### ۱-۸. تحلیل ویژگی‌های شناختی و ویژگی‌های پیکربندی

مهم‌ترین دستاوردن نقشه‌های شناختی به دست آمده در وهله اول، بازشناسی ویژگی‌های شناختی با اهمیت محیط مصنوع سه محله به طور جداگانه است. براساس تصاویر ۳و۵ - نقشه‌های پیمایش اکتشافی محقق و نقشه‌های شناختی ساکنان و غیرساکنان در اجزای شناختی مسیر، گره و نشانه، در مجموع انطباق تقریباً کاملی را به لحاظ شناخت ویژگی‌ها نشان می‌دهند. تفاوت بین نقشه‌ها فقط در درجه اهمیت بازشناسی عناصر محیط مصنوع بود که با درنظر گرفتن شاخص آشنایی با محیط - بین ساکنان و غیرساکنان - و میزان اهمیت اجتماعی و فیزیکی<sup>۶۷</sup> هر جزء محیطی، به طور جداگانه در خور تحلیل و تفسیر است:

الف. براساس جدول ۲، ساکنان در هر سه محله در شناسایی عنصر محیطی مسیر، اشتراک نظر بیشتری روی مسیرهای با درجه اهمیت یک (بیش از ۷۵ درصد) داشتند و سایر مسیرها با درجه‌های اهمیت پایین‌تر با تفاوت‌های اندکی در محله‌ها مورد شناخت واقع شدند.

ب. عنصر گره در مجموع از سوی ساکنان هر سه محله، درجه اهمیت شناختی پایین‌تری نسبت به سایر عناصر محیط داشته که هم به لحاظ فراوانی و هم به لحاظ درجه اهمیت بازشناسی، در جدول ۲، قابل مشاهده و مقایسه است.

ج. در ذهن ساکنان، نشانه‌ها در محله‌ها براساس میزان اهمیت اجتماعی به طور عمدۀ مذهبی<sup>۶۸</sup>، توزیع متعادلی از نظر درجه اهمیت بازشناسی براساس دسته‌بندی صورت گرفته داشتند (جدول ۲).

د. همچنین براساس جدول ۲، غیرساکنان در هر سه محله، به طور متوسط به عناصر محیطی بیشتری اشاره داشته‌اند؛ ولی تأکید افراد بر عنصر شناختی معین با درجه اهمیت یک - بیش از ۷۵ درصد - کمتر از ساکنان بوده است. بیشترین فراوانی‌های اشاره شده توسط غیرساکنان، از نوع درجه ۳و۴ - بین ۵۰ تا ۱۲/۵ درصد - بوده‌اند.

در مجموع می‌توان به این صورت جمع‌بندی کرد که اساساً ساکنان به عناصر محیطی کمتری به لحاظ فراوانی اشاره داشته‌اند، البته اشتراک نظر ایشان بر آن عناصر، بسیار زیاد - در پاره‌ای از عناصر مهم در هر سه محله، فراوانی ۱۰۰ درصد اشاره وجود داشت - یعنی با درجه اهمیت بازشناسی یک، بوده است. این امر با توجه به شاخص آشنایی و انس ایشان با محیط توجیه‌پذیر است. در سوی دیگر، در اغلب موارد، غیرساکنان به عناصر محیطی بیشتری به لحاظ فراوانی اشاره داشته‌اند و اشتراک نظر ایشان بر آن عناصر کمتر، یعنی با درجه اهمیت بازشناسی دو، سه و

در مواردی درجه چهار- بین ۱۲/۵ تا ۲۵ درصد- بوده است. چنین وضعیتی هم می‌تواند به دلیل آشنا نبودن ایشان با محیط و تفاوت‌های شناختی افراد باشد.

نقشه‌ها و داده‌های به دست آمده با روش نقشه‌پردازی چیدمان فضایی- تصویر ۷ و جدول ۵- نیز حاکی از این است که محله کُرناسیون از ۷۶، محله قلعه از ۹۷ و محله صحرابدر مغربی نیز از ۹۹ خط محوری ترکیب یافته است. میانگین ارزش هم‌پیوندی به عنوان اصلی ترین ویژگی ترکیبی در سه محله کُرناسیون، قلعه و صحرابدر مغربی به ترتیب ۱/۴۱، ۱/۳۹ و ۱/۳۷ برای هم‌پیوندی کلی و ۲، ۱/۸۶ و ۱/۶۵ برای هم‌پیوندی محلی است. این ترتیب، برای شاخص اتصال به دلیل موقعیت هریک از محله‌ها، در ارتباطشان با شریان‌های اصلی دسترسی شهری به صورت قلعه، کُرناسیون و صحرابدر مغربی با میانگین ۴/۳۸، ۴/۳۲ و ۳/۹۲ درآمده است.

در تحلیل و تفسیر ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی محیط مصنوع این سه محله، براساس این شاخص‌ها و تعاریف آن‌ها، می‌توان این طور بیان کرد که محله کُرناسیون از نظر ویژگی‌های رابطه‌ای کلی و محله صحرابدر مغربی از نظر ویژگی‌های رابطه‌ای محلی، ساختار بهتری دارد. به عبارت دیگر، پیکره‌بندی فضایی محله کُرناسیون، در رابطه اجزای آن با سایر فضاهای در مقیاس سراسری و پیکره‌بندی فضایی محله صحرابدر مغربی، در رابطه اجزای آن با سایر فضاهای در مقیاس محلی، ترکیب مناسب‌تری ایجاد کرده است. محله قلعه نیز با توجه به شاخص‌ها در میانه دو محله یادشده قرار گرفته است؛ البته به کمیت‌های هم‌پیوندی محلی و اتصال می‌توان گفت که محله قلعه نیز ویژگی‌های رابطه‌ای محلی قوی‌تری دارد.

براساس این تفسیر می‌توان انتظار داشت که ناظران محیط براساس نوع و شرایط مواجه آن‌ها با محیط، در هریک از محله‌ها با توجه به ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی هر محله، اجزای آن را مورد بازنگشتنی قرار دهند؛ بنابراین می‌شود پیش‌بینی کرد ساکنان- آشنايان با محیط - که با نگاهی محلی تر و غیرساکنان- ناآشنايان با محیط- که با نگاهی کلی تر با محیط مواجه می‌شوند، نقشه‌های شناختی خود را نیز بر همین اساس شکل دهند و این می‌بایست در روابط بین ویژگی‌های شناختی و پیکره‌بندی فضایی محله‌ها مشاهده شود.

براساس جدول ۵، ترتیب ویژگی‌های ترکیبی اشاره شده بالا در محله‌ها، درباره شاخص‌های تفسیری- کمی ووضوح و رابطه کل با جزء صادق نیست؛ یعنی ارزش‌های بالاتر ویژگی‌های هم‌پیوندی و اتصال لزوماً بهوضوح بیشتر و رابطه کل با جزء بالاتر منجر نشده است. به منظور فهم دلیل این تفاوت، بررسی نقشه‌های هم‌پیوندی کلی و محلی محله‌ها (تصویر ۷) معلوم می‌دارد در محله قلعه، هسته محله- بخش عمده محله- از تراکم خطوط محوری (فضاهایی) با هم‌پیوندی متوسط- ۱/۴۱ تا ۱/۷۷- تشکیل شده است. این وضعیت موجب شده که به جز مسیرهای پیامونی محله که ارزش‌های هم‌پیوندی بالاتری دارند و بر همین اساس، حرکت بیشتری از افراد را به خود جذب می‌کنند، بخش میانی محله که قسمت عمده از محله را شامل می‌شود، به دلیل هم‌پیوندی کمتر، مورد استفاده کمتری نیز واقع شود؛ بنابراین، محله قلعه بین این محله‌ها کمترین شاخص وضوح را به خود اختصاص داده است. از سوی دیگر، ساختار فضایی و سلسله‌مراتب حاکم بر خطوط محوری که در نقشه‌های هم‌پیوندی محله صحرابدر مغربی مشهود است (ش. ۷)، موجب شده تا مسیرهای بالارزش هم‌پیوندی بالا و متوسط براساس همین سلسله‌مراتب دسترسی، به یکدیگر متصل شوند و ساختار محله را شکل دهند. محله صحرابدر مغربی به همین دلیل، بالاترین شاخص وضوح بین محله‌ها را نشان می‌دهد. محله کُرناسیون نیز ارزش وضوحی بین دو محله یادشده دارد. براساس جدول ۵، شاخص وضوح در محله‌های صحرابدر مغربی، کُرناسیون و قلعه به ترتیب ۰/۲۶، ۰/۲۹ و ۰/۲۱ تعیین شده است. درباره شاخص رابطه کل با جزء نیز براساس آنچه بیان شد، محله صحرابدر مغربی بالاترین ارزش معادل ۰/۸۵ را نشان داده و برای محله‌های قلعه و کُرناسیون به ترتیب ارزش‌های نزدیک به هم ۰/۸۱ و ۰/۷۹ به دست آمده است.

#### ۱-۸. تحلیل روابط بین ویژگی‌های شناختی و ویژگی‌های پیکره‌بندی

پس از تبیین، تحلیل و بحث درباره ویژگی‌های شناختی و ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی محیط مصنوع سه، براساس نقشه‌ها و داده‌های به دست آمده به طور جداگانه، که بخشی از پاسخ به پرسش و هدف نخستین پژوهش را در بر می‌گیرد، به منظور تبیین و فهم روابط بین ویژگی‌های شناختی و پیکره‌بندی فضایی و با هدف پاسخ‌گویی به

همه پرسش‌های پژوهش به‌طور کامل، از دو شیوه بهره گرفته شده است: الف. تحلیل و بحث براساس نقشه‌های روی‌هم‌گذاری؛ ب. تحلیل آماری با استفاده از نرم‌افزار spss.

الف. نقشه‌های روی‌هم‌گذاری در تبیین و فهم روابط بین ویژگی‌های شناختی و پیکره‌بندی فضایی سیار کارآمد هستند. در همین خصوص، نقشه‌های شناختی ساکنان و غیرساکنان، با نقشه‌های چیدمانی- هم‌پیوندی کلی، هم‌پیوندی محلی و اتصال- محله‌ها تطبیق داده شد. پس از بررسی، دیده شد که در مجموع، نقشه‌های شناختی و نقشه‌های چیدمانی بر هم انطباق زیادی را نشان می‌دهند؛ به عبارت دیگر، اجزای نقشه‌های شناختی شامل مسیرها و گره‌ها عمدتاً روی خطوط محوری با ارزش‌های بالاتر ویژگی‌های ترکیبی و نشانه‌های بازناسایی شده نیز در مجاورت این خطوط با ارزش‌های بالاتر قرار می‌گیرند. این تطبیق نشان داد که در مجموع، نقشه‌های شناختی در میان نقشه‌های چیدمانی، بیشترین انطباق را با نقشه‌های هم‌پیوندی محلی ( $R^2 = 0.73$ ) دارند، و با درنظرگرفتن همه اجزای شناختی میزان انطباق در نقشه‌های روی‌هم‌گذاری در ساکنان بیش از غیرساکنان است ( تصاویر ۸ و ۹).

ب. تحلیل همبستگی آماری- با استفاده از نرم‌افزار spss- با مذ نظر قراردادن جزء شناختی مسیر به عنوان متغیر ملاک (وابسته) با میانگین شاخص‌های پیکره‌بندی اتصال، هم‌پیوندی محلی و هم‌پیوندی فراگیر (کلی) به عنوان متغیرهای پیش‌بین (مستقل) صورت گرفت. به منظور درنظرگرفتن شاخص آشنازی به عنوان متغیر تعدیل کننده، داده‌های ساکنان و غیرساکنان نیز به‌طور جداگانه، مورد تحلیل آماری و مقایسه قرار گرفت.<sup>۶۹</sup> نتایج بدست آمده، ارزش‌های همبستگی مختلفی را نشان داد؛ از میان سه شاخص در هر سه محله، بیشترین رابطه همبستگی معنی‌دار جزء مسیر با شاخص هم‌پیوندی کلی و بعد از آن، با هم‌پیوندی محلی تشخیص داده شد. نکته شایان توجه در این تحلیل آماری این است که در مقایسه داده‌های آماری بین ساکنان و غیرساکنان، در دو محله کرناسیون و قلعه، ضریب همبستگی برای غیرساکنان و در محله صحرابدر مغربی برای ساکنان، با اندکی اختلاف از غیرساکنان بیشتر بود؛ به‌تعبیری می‌توان گفت که در محله‌های کرناسیون و قلعه، درک و شناخت غیرساکنان و در محله صحرابدر مغربی، درک و شناخت ساکنان از جزء شناختی مسیر با ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی محیط، رابطه معنی‌دارتری نشان داد. جالب اینکه، این نتیجه آماری مؤید تفسیری است که در بررسی و تحلیل داده‌های ترکیبی (جدول ۵) به عنوان پیش‌بینی به آن اشاره شد. جدول ۶ خلاصه آماری ضرایب همبستگی به‌دست آمده از نرم‌افزار spss براساس آنالیز همبستگی پیرسون را نشان می‌دهد.

جدول ۶ خلاصه آماری ضرایب همبستگی پیرسون بین متغیرهای مستقل هم‌پیوندی کلی، محلی و اتصال و متغیر وابسته امتیاز اهمیت بازناسایی مسیرها

صحرابدر مغربی		قلعه		کرناسیون			
امتیاز اهمیت بازناسایی مسیرها		امتیاز اهمیت بازناسایی مسیرها		امتیاز اهمیت بازناسایی مسیرها			
امتیاز اهمیت بازناسایی مسیرها							
مسیرها							
ساکنان	غیر ساکنان						
-.32**	.0/.33**	.0/.23**	.0/.16*	.0/.62**	.0/.24**	هم‌پیوندی کلی	
-.28**	.0/.29**	.0/.49**	.0/.31**	.0/.59**	.0/.17	هم‌پیوندی محلی	
.0/.16	.0/.23**	.0/.55**	.0/.25**	.0/.50**	.0/.14	اتصال	

\*\* معنی‌داری در سطح 0.05. \* معنی‌داری در سطح 0.10.

## ۸-۲. تحلیل تأثیر ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی مختلف بر خوانایی ادراک شده

به منظور تبیین و تحلیل تأثیر ویژگی‌های پیکره‌بندی مختلف بر درک و شناخت محیط، براساس شاخص کیفی محیط «خوانایی»، خوانایی سنجش شده براساس امتیازهای دقت بازشناسی کروکی‌ها و پرسشنامه‌های تکمیلی، با درنظر گرفتن ویژگی‌های پیکره‌بندی محله‌ها، مورد تحلیل آماری قرار گرفت.

براساس جدول ۳، جدول مقایسه میانگین امتیازهای دقت و پیچیدگی بازنمایی شناختی غیرساکنان، و با توجه به سیستم امتیازدهی و تعیین سطح کروکی‌ها، میانگین کلی ۲/۲۳ حاکی از این است که در مجموع، کروکی‌های ترسیم شده توسط غیرساکنان در سطحی بین متوسط و قوی- بین امتیاز ۲-۳- قرار گرفته‌اند. در تحلیل این داده می‌توان گفت که در مجموع، کروکی‌های ارائه شده توسط غیرساکنان، بازنمایی‌های قابل قبولی از ویژگی‌های شناختی محله‌ها به دست داده‌اند. دیگر اینکه آزمون تعیین معنی داری مقایسه این میانگین‌ها، با استفاده از جدول آنالیز واریانس (ANOVA)، ارزش ۰/۶۸ را برای معنی داری نشان می‌دهد که براساس سطح معنی داری ۰/۰۵ تفاوت میانگین‌ها معنی دار نیست؛ بنابراین، نمی‌توان با ملاک قراردادن این میانگین‌ها با توجه به ویژگی‌های پیکره‌بندی محله‌ها نسبت به تفاوت بین دقت و پیچیدگی کروکی‌ها و در نهایت، خوانایی محله‌ها بر این اساس نتیجه‌گیری کرد. در تحلیل آماری نتایج استخراج شده از پرسشنامه‌های تکمیلی براساس جدول ۴ نیز، جدول آنالیز واریانس نشان می‌دهد که تنها در خصوص سؤال یک، پاسخ‌ها بر سهولت ترسیم کروکی براساس میانگین امتیازهای، بر ترتیب محله‌های گُناسیون، قلعه و صحرابدر مغربی دلالت دارند که ارزش آن ۰/۰۵۱ و نزدیک به سطح معنی داری است؛ اما درباره سایر سؤال‌ها مقایسه آماری بین میانگین امتیازها معنی دار نیست.

بنابراین می‌توان چنین نتیجه گرفت که براساس دو معیار درنظر گرفته شده برای سنجش خوانایی، نمی‌توان با مقایسه آماری نتایج کمی به دست آمده برای محله‌ها، نسبت به سطح خوانایی آن‌ها قضاوت کرد. به تعبیر دیگر، نمی‌توان بین ویژگی‌های پیکره‌بندی مختلف این محله‌ها و خوانایی ادراک شده آن‌ها رابطه آماری مقایسه‌ای برقرار کرد. به نظر می‌رسد از مهم‌ترین دلایل این امر، نزدیکی ماهیت فیزیکی و ساختاری محله‌ها و واقع شدن آن‌ها در بافت قدیمی‌زده است که در ترسیم کروکی‌ها و پاسخ‌دهی به سؤال‌ها توسط غیرساکنان تأثیرگذار بوده است.

## ۸-۳. تحلیل تأثیر شاخص آشنایی بر ویژگی‌های شناختی

در نهایت، تحلیل‌های انجام شده نشان داد که بازنمایی‌های شناختی ساکنان و غیرساکنان- آشنایان و ناآشنایان با محیط- شbahات‌ها و تفاوت‌هایی دارند که براساس ویژگی‌های پیکره‌بندی مختلف محیط و تجربه محیطی افراد، می‌شود آن را تبیین کرد. این شbahات‌ها و تفاوت‌ها به طور ضمنی، در همه تحلیل‌ها و بحث‌های صورت گرفته، مورد اشاره قرار گرفت.

### جمع‌بندی

این مطالعه با محوریت پرسش‌های طرح شده و اهداف پژوهش، به مقوله‌های بسیار مهم ویژگی‌های شناختی و ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی، به عنوان دو ویژگی اساسی و بالا فصل محیط مصنوع معطوف شده بود. تکنیک‌های به کار گرفته شده، روش‌هایی بوده‌اند که براساس پیشینه تحقیق در مطالعات قبلی، در زمینه‌های مشابه پاسخ‌گو بوده و در این تحقیق، با انتباط با اهداف مطالعه، استفاده شدند. در همین باره، برای رسیدن به اهداف مطالعه براساس مرور ادبیات و پیشینه تحقیق از یک سو، به منظور تبیین ویژگی‌های شناختی، شناخت فضایی مردم از محیط مصنوع به واسطه بازنمایی‌های شناختی- نقشه‌های شناختی- و مفهوم خوانایی مورد تحقیق قرار گرفت. از سوی دیگر، ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی محیط مصنوع به روش چیدمان فضا با توجه به قابلیت‌های تئوری و تکیکی آن، توصیف و سنجش کمی شد. سپس داده‌های به دست آمده از هریک از شیوه‌ها به صورت یافته‌های تحقیق تبیین و تحلیل و تفسیر شد.

دو دستاوردهای مهم مطالعه تا این مرحله- با توجه به نبودن سابقه تحقیق با این روش در ، براساس شواهد و پیشینه تحقیق- عبارت‌اند از: یکی فراهم آمدن داده‌های شناختی و فضایی، جداول و نقشه‌هایی ارزشمند از محیط مصنوع

دزفول که به جرأت می‌توان گفت، این مدارک جزو اولین دسته مستنداتی است که نتیجهٔ مطالعه‌ای علمی در محیط مصنوع دزفول بوده و می‌تواند خلاً مستندات در این زمینه را که در مطالعات، برنامه‌ریزی‌ها و... بسیار لازم هستند، تا حدی پاسخ‌گو باشد. دیگری از بعد روش‌شناسی، آزمودن و کاربست روش چیدمان فضاست که امکان تحلیل و مقایسه‌های متنوعی در زمینهٔ ویژگی‌های کیفی شناختی محیط و ویژگی‌های کمی پیکره‌بندی فضایی محیط را فراهم می‌آورد و فهم بهتر روابط بین این دو را امکان‌پذیر می‌سازد.

به‌منظور مطالعهٔ روابط بین ویژگی‌های شناختی و ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی از دو شیوهٔ تحلیلی‌توصیفی با استفاده از نقشه‌های روی‌هم‌گذاری و آماری با استفاده از نرم‌افزار SPSS بهره‌گرفته شد. نتایج براساس هر دو شیوه، از تطبیق و رابطهٔ همبستگی ویژگی‌ها حکایت داشت؛ البته ملاحظاتی هم وجود داشت که در بخش تحلیل یافته‌ها و بحث بدان اشاره شد. از دستاوردهای بالهمیت این بخش مطالعه نیز، به کارگیری نقشه‌های روی‌هم‌گذاری است. این نقشه‌ها با قابلیت‌های مختلف خود، می‌توانند ابزار مفیدی برای برنامه‌ریزان و طراحان محسوب شوند. براساس مواردِ انطباق‌نداشتن نقشه‌های شناختی و نقشه‌های چیدمانی، این امکان فراهم می‌آید تا در خصوص برنامه‌ریزی و طراحی محدوده‌های شناسایی‌شدهٔ محیط، اقدام مناسب صورت گیرد.

با وجود اعتبار شیوه‌های به کارگرفته شده در سنجش خوانایی، براساس مطالعات پیشین، نتایج به‌دست آمده به‌منظور تبیین و مقایسه درجهٔ خوانایی محله‌ها با توجه به ویژگی‌های مختلف پیکره‌بندی آن‌ها، معنی‌داری آماری مورد نظر را نداشت. این امر به‌دلیل نزدیکی ماهیت فیزیکی و ساختاری محله‌ها- واقع شدن در بافت قدیم- تشخیص داده شد. پیشنهاد می‌شود در تحقیق‌های بعدی، با انتخاب محیط‌هایی با ماهیت متفاوت، این ابزار سنجش دوباره آزموده شود. توجه به شاخص آشنایی هم به عنوان متغیر تبدیل در روابط بین ویژگی‌های شناختی و ویژگی‌های پیکره‌بندی فضایی، نتایج متنوعی را در برداشت. براساس تحلیل‌ها و بحث‌ها، ویژگی‌های پیکره‌بندی مختلف در بازنمایی‌های شناختی آشنایان و ناآشنایان، با محیط نقش مؤثری ایفا می‌کنند.

دیگر نتیجهٔ مهم حاصل از تطبیق ویژگی‌های کیفی و کمی محیط در این مطالعه، این است که محقق باید در به کارگیری روش‌های کمی- روش چیدمان فضا و تحلیل‌های همبستگی آماری- با دقت نظر و درنظرگرفتن جمیع شرایط حاکم بر محیط، تحلیل‌های خود را بر مبنای هدف تحقیق دنبال کند تا به فهم اشتباه محیط منجر نگردد. در نهایت، این تحقیق می‌تواند توجه برنامه‌ریزان و طراحان را به داشتن یک رویکرد انسانی، برای طراحی فضایی محیط مصنوع و نگاه به پیکره‌بندی فضایی، به عنوان قواعد فضایی پنهان به خود جلب کند؛ البته برای رسیدن به این مهم، به‌طور حتم، تحقیق‌های بیشتر با توجه به جزئیات مختلف این زمینه لازم خواهد بود. محدودیت‌های این پژوهش یکی‌الزام بررسی متغیرهای پژوهش در بافت قدیم و دیگری، توجه به فقط شاخص آشنایی با محیط بود که تحقیق‌های بعدی می‌توانند با توسعهٔ تحقیق محیط‌های مصنوع در بافت‌های قدیم و معاصر، به صورت مقایسه‌ای و توجه به سایر شاخص‌های مؤثر تجارب شخصی، در توسعهٔ این زمینه مهم مطالعه گام بردارند.

## پی‌نوشت‌ها

۱. Built environment. محیط مصنوع (محیط ساخته)، مجموعه‌ای از انطباق‌پذیری‌های است که انسان با محیط‌های جغرافیایی و فرهنگی ایجاد می‌کند (نک: لنگ، جان ۹۳، ۱۳۸۱).

2. spatial configuration
3. spatial cognition
4. Environment and Behavior
5. cognitive maps
6. space syntax
7. Cognitive mapping
8. Edward Chace Tolman

9. represented
10. declarative information
11. procedural information
12. c.f. HAND BOOK OF ENVIRONMENTAL PSYCHOLOGY, 2002: 246
13. kitchen
14. orienting schemata
15. information-seeking
16. Hippocompus
17. C.f. Charitos Dimitrios 1996. DEFINING EXISTENTIAL SPACE IN VIRTUAL ENVIRONMENTS
18. Haq
19. Piaget
20. acting- in- space
21. perception- in- space
22. Sketch Mapping
23. Boundary Delimitation -
24. topologic
25. Blades
26. O'Neill

۲۷. براساس شیوه نقشه‌پردازی شناختی لینچ (۱۳۵۰)، تکنیک‌های مشاهده مستقیم- پیمایش- کروکی‌پردازی توأم با مصاحبه و پرسشنامه، براساس اهداف مطالعه می‌توانند در این زمینه به کار گرفته شوند.

۲۸. روابط توپولوژیک- مکان‌شناسانه- روابط مکان‌ها و ارتباطشان با یکدیگر است و بر روابط بین فضاهای اشاره دارد؛ در حالی‌که، روابط متريک بر جهت و فاصله بین فضاهای دلالت می‌کند. هر دوی این اطلاعات برای نقشه‌شناختی، باید یکپارچه شوند؛ البته به‌نظر می‌رسد که اطلاعات توپولوژیک، مقدم بر اطلاعات متريک هستند (نک: Long 2007).

29. Space syntax -
30. Hillier and Hanson
- 31 .The Social Logic of space
32. legibility
33. C.f.. Abdelbasser 2012; Long 2007
34. Kevin Lynch
35. imageable
36. path, node, landmark, district, edge

۳۷. از میان یازده تحقیق منتشرشده مهمی که در محدوده زمانی ۱۹۶۰ تا ۱۹۹۳ مخصوصهای تصویر ذهنی شهر را مورد مطالعه قرار داده‌اند، تنها در دو مورد، به عنصر لبه پرداخته‌اند. (نک: Long 2007)

38. C.f..Choudhary et al, 2013. Spatial configurations and user preferences: built environments in urban India
39. Axial map

۴۰. فضای محدب به فضایی گفته می‌شود که خطوطی که بین هر دو نقطه از آن کشیده می‌شود، به خارج آن نرود. اهمیت فضای محدب از آن‌روست که با قرارگرفتن در هر فضای محدب، تمامیت آن توسط عابران دیده و درک می‌شود (رئیسی و

41. visibility

42. permeability

۴۳. نرم افزار Depthmap به وسیله Alasdair Turner در کالج دانشگاهی لندن ایجاد شده است؛ برنامه‌ای کاربردی است که در آنالیز پدیداری، در مقیاس معماری و شهرسازی استفاده می‌شود.

44. Syntactical Properties

45. integration

46. Connectivity

47. intelligibility

۴۸. رابطه همبستگی بین همپیوندی  $R^3$  و  $R_n$ ، به عبارتی رابطه میان ویژگی‌های فراگیر و محلی است.  
global. ۴۹

۵۰. گام فضایی step depth، در نقشه خطی عبارت است از تغییر جهت از یک خط به یک خط دیگر و یا گره‌های پشت سر گذاشته شده در رفتن از یک گره از گراف به گره دیگر (ریسمانچیان ۱۳۸۹، ۵۴).

local. ۵۱

۵۲. همپیوندی محلی ( $R^3$ ) در تعیین این شاخص، با توجه به شعاع حرکتی در نظر گرفته شده، به خوبی رابطه بین ساختار سراسری و محلی را نشان می‌دهد (Abdelbaseer ۲۰۱۲).

53. personal experiences

54. moderating variable

55. C.f..Abdelbasser 2012; Lynch, 1960

56. The Physical Form Maps

۵۷. با توجه به شیوه کیفی پژوهش، مبنای تعداد (حجم) نمونه‌ها و کفايت نمونه‌گیری رسیدن به حالت اشباع است (نک: رنجبر و همکاران ۱۳۹۱).

۵۸. تفاوت در نقشه‌های شناختی مردان و زنان را به نقش‌های اجتماعی مختلف آن‌ها نسبت می‌دهد تا تفاوت‌های زیست‌شناختی. زنان از مردان تحرک کمتری دارند...؛ نقشه‌های شناختی زنان به جای اینکه نقشه‌هایی استاندارد باشد، بیشتر متکی به شناخت درونی است (نک: لنگ ۱۳۸۱، ۱۶۱).

۵۹. به این منظور، تست‌هایی وجود دارد که در برخی تحقیق‌های مشابه پاسخگیران براساس امتیاز کسب شده از آن، گروه‌بندی می‌شوند؛ برای مثال: Manual for Kit of Factor Referenced Cognitive Tests (Ekstrom, et al ۱۹۷۶).

60. 1980 C.f. Cohen; 2007 Long ; Lynch 1960

61. 2007 C.f. Long; 1981 Weisman

۶۲. در این دسته‌بندی که برگرفته از روش لینچ است، عناصر شناختی محیط، در ۴ دسته براساس فراوانی بیش از ۷۵ درصد، بین ۰ تا ۷۵ درصد، بین ۵۰ تا ۲۵ درصد و بین ۱۲/۵ تا ۲۵ درصد تقسیم‌بندی می‌شوند. در این تحقیق، از این دسته‌بندی، به عنوان درجه اهمیت شناختی- بازناسی- براساس فراوانی یاد شده است. این درجه‌بندی در تحلیل‌های آماری و... مؤثر بوده است (نک: Lynch ۱۹۶۰).

۶۳. نک: شکوهی ۱۳۸۸ و Abdelbasser ۲۰۱۲ ;Shokouhi ۲۰۰۰

64. completeness

65. accuarcy

۶۶. براساس مطالعات قبلی و مطالعات آزمایشی (پایلوت) تنظیم شد.

۶۷. بنا به نظر رایپورت، اجزای کیفی محیط مصنوع دارای دو اهمیت اساسی فیزیکی و اجتماعی هستند. این اجزا براساس این

دو نوع از اهمیت است که به خاطر سپرده می‌شوند (نک: ۱۹۹۷). Rapoport  
۶۸ براساس مصاحبه‌ها و اطلاعات منعکس شده در پرسشنامه‌ها اهمیت اجتماعی‌مذهبی توسط ساکنان، بسیار مورد اشاره  
واقع شد.  
۶۹ نک به: سرمد ۱۳۷۸.

#### منابع

- حسن‌زاده، رمضان. ۱۳۹۱. روش‌های تحقیق در علوم رفتاری (راهنمای عملی تحقیق). تهران: ساوالان.
- رنجبر، هادی و همکاران. ۱۳۹۱. نمونه‌گیری در پژوهش‌های کیفی: راهنمایی برای شروع. مجله علمی‌پژوهشی دانشگاه علوم پژوهشی ارتش جمهوری اسلامی ایران، ۱۰(۳): ۲۳۸-۲۵۰.
- رئیسی، ایمان و همکاران. بهار ۱۳۸۷. رویکرد چیدمان فضا در تحلیل و طراحی فضاهای شهری مطالعه موردی: قزوین. آبادی، ۱۸(۵۸) شماره ۲۳/ دوره جدید: ۱۰۴-۱۰۹.
- رسماًنچیان، امید و سایمون بل. ۱۳۸۹. شناخت کاربردی روش چیدمان فضا در درک پیکربندی فضایی شهرها، فصلنامه هنرهای زیبا، معماری و شهرسازی. تهران، ۴۳: ۴۹-۵۶.
- سرمد، زهره. ۱۳۷۸. متغیرهای تعديل‌کننده و واسطه‌ای: تمایزات مفهومی و راهبردی. پژوهش‌های روانشناسی، ۵(۴۳): ۶۳-۸۱.
- شکوهی، مهشید. پاییز و زمستان ۱۳۸۸. ارتقاء عملکردی کالبدی گذر تاریخی هفت منبر. دو فصلنامه دانشگاه هنر، نامه معماری و شهرسازی، ۳: ۵۷-۶۴.
- عیاس‌زادگان، مصطفی. ۱۳۸۱. روش چیدمان فضا در فرایند طراحی شهری، با نگاهی به شهر بزد. مدیریت شهری، ۹: ۳۵-۴۳.
- لنگ، جان. ۱۳۸۱. آفرینش نظریه معماری، نقش علوم رفتاری در طراحی محیط. ترجمه علیرضا عینی‌فر، تهران: دانشگاه تهران.
- لینچ، کوین. ۱۳۵۰. سیمای شهر. ترجمه منوچهر مزینی، تهران: دانشگاه ملی ایران، تهران.
- مهندسان مشاور چغازنبیل. ۱۳۸۸. طرح منظر شهری بافت کهن شهر دزفول- مرحله اول. جلد یک. مأخذ: سازمان نوسازی و بهسازی دزفول.
- هرگهان، بی. آر و میتو اج‌السون. ۱۳۷۶. مقدمه‌ای بر نظریه‌های یادگیری. ترجمه علی‌اکبر سیف، تهران: دوران.
- هیلیر، بیل. ۱۳۸۳. هنر مستدل، یا نیاز به یک تئوری تحلیلی معماری. ترجمه رضا مسعودی‌نژاد. آبادی، ۱۴(۴۴-۴۳): ۱۳۹.

- Abdelbaseer, A. M. 2012. Evaluating wayfinding ability within urban environment. in Proceedings from the eighth international space syntax symposium, Santiago de Chile: PUC.
- Appleyard, D. A. 1969. City designers and the pluralistic city, Planning urban growth and regional development: The experience of the Guayana program of Venezuela. Cambridge, Mass: MIT Press.
- Blades, M. 1990. The reliability of data collected from sketch maps. Journal of environmental psychology 10(4): 327-340.
- Blaut, J. M., and Stea, D. 1974. Mapping at the age of three. Journal of geography 73: 5-9.
- Chang, D., and Penn, A. 1998. Integrated Multilevel Circulation in Dense Urban Areas: The Effect of Multiple Interacting Constraints in the Use of Complex Urban Areas. Environment and Planning B: Planning and Design 25: 507-538.

- Charitos, D. 1996. Definining existential space in virtual environments, Proc. Virtual Reality World 96. Stuttgart: IDG Publications.
- Choudhary, P., and Adane, V. 2012. Spatial configurations of the urban cores in central India. in Proceedings from the Eighth International Space Syntax Symposium, Santiago de Chile: PUC.
- Choudhary, P. et al. 2013. Spatial configurations and user preferences: Built environments in urban India. International Journal of Scientific and Research Publications 3(8). <http://www.ijsrp.org>.
- Cohen, M. E. 1980. The effects of environmental interaction on the structure and process of cognitive mapping. Unpublished doctoral dissertation. Temple University,Philadelphia.
- Conroy□Dalton, R., and Bafna, S. 2003. The syntactical image of the city: A reciprocal definition of spatial elements and spatial syntaxes. in Proceedings, 4th International Space Syntax Symposium, London, UK.
- Downs, R., and Stea, D. 1973. Image and the environment: Cognitive mapping and spatial behavior. Chicago: Aldrine.
- Ekstrom, R. B., French, J. W., Harman, H. H., and Dermen, D. 1976. Manual for kit of factor referenced cognitive tests. Princeton, NJ: Educational testing service.
- Evans, G. W. 1980. Environmental cognition. Psychological bulletin88(2): 259-287.
- Evans, G. W., Skorpanich, M. A., Garling, T., Bryant, K., and Bresolin B. 1984. The Effects of pathway configuration, landmarks and stress on environmental cognition. Journal of Environmental Psychology4: 323-335.
- Golledge, R. G. 1976. Methods and methodologies issues in environmental cognition research. In Environmental Knowing, ed. G. T. Moore and R. G. Golledge., 300-313. Stroudsburg, PA: Dowden, Hutchinson and Ross.
- Hand book of environmental psychology. 2002. Edited by Robert B. Bechtel and Arza Churchman. New York: John Wiley & Sons, Inc.
- Haq, S. U. 2001. Complex architectural settings: An investigation of spatial and cognitive variables through wayfinding behavior. Unpublished doctoral dissertation. Georgia Institute of Technology, Atlanta.
- Hart, R. A., and G. T. Moore. 1973. The development of spatial cognition: A review. In Image and Environment, ed. Stea, D., and Downs, R., 246-288. Chicago: Aldine.
- Hart, R. A., and G. T. Moore. 1971. The development of spatial cognition: A review. Place and Perception Report7. Department of Geography, Clark University.
- Hillier, B. 1988. Against enclosure. In Rehumanizing Housing, ed. N. Teymur, T. A. Markus, and T. Woolley. London: Butterworths.
- Hillier, B. 1985. The Nature of the artificial: The contingent and the necessary in spatial form in Architecture. Geoforum 16(2): 163-178.

- Hillier, B. 1996. Space is the Machine. Cambridge, UK: Cambridge University Press.
- Hillier, B., and Hanson, J. 1984. The Social Logic of Space. Cambridge, UK: Cambridge University Press.
- Hillier, B., Burdett, R., Peponis, J., and Penn, A. 1987. Creating life, or, does architecture determine anything? *Architecture and Comportment/Architecture and Behavior*3: 233-250.
- Jiang, B. 1998. A space syntax approach to spatial cognition in urban environments. Paper presented at NSF-funded research workshop on Cognitive Models of Dynamic Phenomena and Their Representations. Pittsburgh, PA: University of Pittsburgh.
- Kim, Y. O. 1999. Spatial configuration, spatial cognition and spatial behaviour: The role of architectural intelligibility in shaping spatial experience. Dissertation. Bartlett School of Architecture, Building, Environmental Design and Planning University College London.
- Kim, Y. O., and Penn, A. 2004. Linking the spatial syntax of cognitive maps to the spatial syntax of the environment. *Environment and Behavior* 36: 483□504.
- Kitchin, R. M. 1994. Cognitive maps: What are they and why study them? *Journal of Environmental Psychology*14(1): 1-19.
- Kuipers, B., and Levit, T. S. 1990. Navigation and Mapping in Large-scale Space, in *Advances in Spatial Reasoning*, ed. S. S. Chen. Norwood, NJ: Ablex Publishing Corp.
- Lay, M. C. D., Reis, A., Dreux, V., Becker, D., and Ambrosini, V. 2005. Spatial Configuration, Spatial Behavior and Spatial Cognition: Syntactic and Perceptual Analysis of the Market Station Area in Porto Alegre. in *Proceedings from EDRA 35*, Vancouver, Canada.
- Long, Yixiang. 2007. The Relationships Between Objective and Subjective Evaluation of the Urban Environment: Space Syntax, Cognitive Maps and Urban Legibility. Dissertation. Raleigh, North Carolina: PROQUEST LLC.
- Long, Y., and Baran, P. 2006. Methodology for Analyzing the Relationship between Objective and Subjective Evaluations of Urban Environment: Space Syntax, Cognitive Maps, and Urban Legibility. in *Spatial Cognition'06*, Space Syntax and Spatial Cognition Workshop Proceedings, Bremen, Germany.
- Lynch, K. 1960. The Image of the City. Cambridge, Mass: MIT Press.
- Mohareb, Nabil. 2009. Re-reading Historical Cairo Spatial Configuration Transformation. In *Proceedings of Seventh International Space Syntax Symposium*. Presented at the Seventh International Space Syntax Symposium, Stockholm. <http://www.sss7.org/Proceedings>.
- Neisser, U. 1976. Cognition and Reality. San Francisco: Freeman.

- O'keefe, John., and Nadel, Lynn. 1978. *The Hippocampus As A Cognitive Map*. Great Britain, Oxford: Clarendon Press.
- Omer, I., and Jiang, B. 2008. Topological Qualities of Urban Streets and the Image of the City: A Multi-Perspective Approach. In 11th AGILE International Conference on Geographic Information Science.
- O'Neill, M. J. 1991a. Effects of Signage and Floor Plan Configuration on Wayfinding Accuracy. *Environment and Behavior*23: 553-574.
- . 1991b. Evaluation of a Conceptual Model of Architectural Legibility. *Environment and Behavior*23: 259-284.
- Orleans, P. 1973. Differential Cognition of Urban Residents: Effects of Social Scale on Mapping. in *Image and Environment*, ed. R. Downs and D. Stea., 115-130. Chicago: Aldine.
- Peponis, J., Hajinikolaou, E., Livieratos, C., and Fatouros, D. A. 1989. The Spatial Core of Urban Culture. *Ekistics*56 (334/335): 43-55.
- Penn, A. 2003. Space Syntax and Spatial Cognition or Why the Axial Line? *Environment and Behavior*35(1): 30-65.
- Rapoport, Amos. 1977. *Human Aspects of Urban Form, Toward A Man – Environment Approach to Urban Form and Design*. London: Pergamon Press..
- Shemyakin, F. N. 1962. General problems of orientation in space and space representations. in *Psychological science in the USSR* (NTIS Report No. TT62-11083; Vol. 1, pp. 184-225), ed. B. G. Anan'yev. Washington, DC: Office of Technical Services.
- Shokouhi, M. 2000. Unpublished Ph.D, Thesis. University of Sheffield, Sheffield, U. K.
- Weisman, G. 1981. Evaluating Architectural Legibility: Wayfinding in the Built Environment. *Environment and Behavior* 13: 189-204.
- Turner, E.. 2007. Perception and intelligibility in the context of spatial syntax and spatial cognition: Reading an unfamiliar place out of cognitive maps. in Proceedings, 6th International Space Syntax Symposium, İstanbul, Turkey.
- Yeung, W. H., and Savage, V. 1996. Urban Imagery and the Main Street of the Nation: The Legibility of Orchard Road in the Eyes of Singaporeans. *Urban Studies*33: 473-494.